

Exercice n° 3:

1) Le signal aléatoire Z est gaussien ; $\Leftrightarrow \forall N, \forall t_1, t_2, \dots, t_N, [Z(t_1), \dots, Z(t_N)]^T$ est un vecteur de loi conjointe gaussienne ; $\Leftrightarrow$ toute combinaison linéaire $\sum_{n=1}^N \omega_n \cdot Z(t_n)$ est une variable aléatoire gaussienne ;Démontrons que Z est gaussien, autrement dit que nous avons l'une des 3 assertions précédentes. Par exemple, montrons que nous avons la 3^e assertion.

$$\begin{aligned} \forall N, \forall \omega_1, \dots, \omega_N, \quad & \sum_{n=1}^N \omega_n \cdot Z(t_n) = \sum_{n=1}^N \omega_n \cdot (X \cos(2\pi f_0 t_n) + Y \sin(2\pi f_0 t_n)) \\ & = \left(\sum_{n=1}^N \omega_n \cdot \cos(2\pi f_0 t_n) \right) \cdot X + \left(\sum_{n=1}^N \omega_n \cdot \sin(2\pi f_0 t_n) \right) \cdot Y \\ \sum_{n=1}^N \omega_n \cdot Z(t_n) &= \beta_1 \cdot X + \beta_2 \cdot Y \quad (*) \end{aligned}$$

$$\text{ou } \beta_1 = \sum_{n=1}^N \omega_n \cdot \cos(2\pi f_0 t_n) \quad \text{et} \quad \beta_2 = \sum_{n=1}^N \omega_n \cdot \sin(2\pi f_0 t_n)$$

Or, comme X et Y sont des variables aléatoires gaussiennes, on déduit de (*) que $\sum_{n=1}^N \omega_n \cdot Z(t_n)$ est une combinaison de variables aléatoires gaussiennes. Par conséquent,

- d'après la propriété (1) de l'énoncé disant que "toute combinaison
- de variables gaussiennes est une variable aléatoire gaussienne",
- on conclut que $\sum_{n=1}^N \epsilon_n \cdot Z(t_n)$ est une variable aléatoire
- gaussienne.

- Nous venons ainsi de prouver que la 3^e assertion était vraie,
- et donc que Z est un signal aléatoire gaussien.

- 3) Calculons les moments d'ordre 1 et 2 de $Z(t)$:

$$\begin{aligned} \bullet E[Z(t)] &= E[\cos(2\pi f_0 t) X + \sin(2\pi f_0 t) Y] \\ &= \cos(2\pi f_0 t) E[X] + \sin(2\pi f_0 t) E[Y]. \end{aligned}$$

- Or X et Y sont des v.a. centrées, c'est-à-dire :

$$E[X] = E[Y] = 0.$$

- Par conséquent, on a :

$$m_z(t) = E[Z(t)] = 0.$$

$$\begin{aligned} \bullet E[Z(t_1) \cdot Z(t_2)] &= E[(\cos(2\pi f_0 t_1) X + \sin(2\pi f_0 t_1) Y) \times \\ &\quad (\cos(2\pi f_0 t_2) X + \sin(2\pi f_0 t_2) Y)] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= E[\cos(2\pi f_0 t_1) \cdot \cos(2\pi f_0 t_2) X^2 + \cos(2\pi f_0 t_1) \sin(2\pi f_0 t_2) X \cdot Y \\ &\quad + \sin(2\pi f_0 t_1) \cos(2\pi f_0 t_2) Y \cdot X + \sin(2\pi f_0 t_1) \sin(2\pi f_0 t_2) Y^2]. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \cos(2\pi f_0 t_1) \cdot \cos(2\pi f_0 t_2) E[X^2] + \cos(2\pi f_0 t_1) \sin(2\pi f_0 t_2) E[XY] \\ &\quad + \sin(2\pi f_0 t_1) \cos(2\pi f_0 t_2) E[YX] + \sin(2\pi f_0 t_1) \sin(2\pi f_0 t_2) E[Y^2]. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Or } X \text{ et } Y \text{ sont indépendantes, donc } & \left| \begin{aligned} E[XY] &= E[X] \cdot E[Y] \\ E[YX] &= E[Y] \cdot E[X] \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

- et comme X et Y sont centrées, on a : $E[XY] = 0 \times 0 = 0$.

D'autre part, X et Y sont réduites, ce qui signifie que leur variance vaut 1, i.e. :

$$E[X^2] - (E[X])^2 = 1$$

$$E[Y^2] - (E[Y])^2 = 1.$$

En tenant compte du fait que $E[X] = E[Y] = 0$, on obtient donc :

$$E[X^2] = E[Y^2] = 1.$$

Par conséquent, on obtient :

$$E[Z(t_1) \cdot Z(t_2)] = \cos(2\pi f_0 t_1) \cos(2\pi f_0 t_2) + \sin(2\pi f_0 t_1) \sin(2\pi f_0 t_2).$$

$$E[Z(t_1) \cdot Z(t_2)] = \cos(2\pi f_0 (t_1 - t_2)).$$

En posant : $\begin{cases} t = t_1 \\ \tau = t_1 - t_2 \end{cases}$, on obtient :

$$E[Z(t) \cdot Z(t - \tau)] = \cos(2\pi f_0 \tau).$$

2) En prenant : $\begin{cases} m_1 = m_Z(t_1) = 0 \\ m_2 = m_Z(t_2) = 0 \end{cases}$ } d'après le résultat de la question 3)

$$\rho = \text{Cov}(Z(t_1), Z(t_2)) = \cos(2\pi f_0 (t_1 - t_2))$$

On rappelle que : $\text{Cov}(Z(t_1), Z(t_2)) = E[Z(t_1) \cdot Z(t_2)] - \underbrace{E[Z(t_1)]}_{=0} \cdot \underbrace{E[Z(t_2)]}_{=0}$

$$\sigma_1^2 = E[Z(t_1)^2] - \underbrace{(E[Z(t_1)])^2}_{=0 \text{ ici}}$$

$$\begin{aligned}\sigma_1^2 &= E[Z(t_1)^2] \\ &= E[Z(t_1) \cdot Z(t_1 - \tau)] \Big|_{\tau=0}\end{aligned}$$

$$\sigma_1^2 = \cos(2\pi f_0 \tau) \Big|_{\tau=0} = \cos(0) = 1.$$

Même chose pour $\sigma_2^2 = E[Z(t_2)^2] - (E[Z(t_2)])^2$
d'où : $\sigma_2^2 = 1$.

On obtient donc comme densité de proba conjointe du couple $(Z(t_1), Z(t_2))$:

$$p_{Z(t_1), Z(t_2)}(z_1, z_2) = \frac{1}{2\pi\sqrt{1-\rho^2}} \exp\left\{-\frac{1}{2(1-\rho^2)}(z_1^2 + z_2^2 - 2\rho z_1 z_2)\right\}$$

pour $t_1 \neq t_2$.

4) On sait que :

$$p_{Z(t_2)/Z(t_1)=z_1}(z_2) = \frac{p_{Z(t_1), Z(t_2)}(z_1, z_2)}{p_{Z(t_1)}(z_1)}$$

$$= \frac{\frac{1}{2\pi\sqrt{1-\rho^2}} \cdot \exp\left\{-\frac{1}{2(1-\rho^2)}(z_1^2 + z_2^2 - 2\rho z_1 z_2)\right\}}{\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left\{-\frac{1}{2} z_1^2\right\}}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sqrt{1-\rho^2}} \cdot \exp\left\{-\frac{1}{2(1-\rho^2)}[z_1^2 + z_2^2 - 2\rho z_1 z_2 - (1-\rho^2)z_1^2]\right\}$$

$$O_r = z_1^2 + z_2^2 - 2\rho z_1 z_2 - (1-\rho^2) z_1^2 = \cancel{z_1^2} - 2\rho z_1 z_2 + \rho^2 z_1^2 \\ = (z_2 - \rho z_1)^2$$

D'où :

$$(**) \quad p_{Z(t_2)/Z(t_1)=z_1}(z_2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sqrt{1-\rho^2}} \exp\left\{-\frac{1}{2(1-\rho^2)} (z_2 - \rho z_1)^2\right\}$$

On remarque alors par comparaison avec la densité de proba d'une v.a. gaussienne que $p_{Z(t_2)/Z(t_1)=z_1}(t_2)$, d'après son expression (**), est la densité de proba d'une v.a. gaussienne ~~de~~ d'espérance ρz_1 et de variance $(1-\rho^2)$, i.e. :

$$Z(t_2) / Z(t_1)=z_1 \sim \mathcal{NP}(\rho z_1, 1-\rho^2).$$

Ceci nous permet de répondre à la question :

$$E[Z(t_2) / Z(t_1)=z_1] = \rho \cdot z_1 \\ E[Z(t_2) / Z(t_1)=z_1] = \cos(2\pi f_0 \tau) \cdot z_1 \quad \text{où } \tau = t_1 - t_2.$$