

Corrigé du contrôle continu

Lundi 15 Mai 2006

Exercice 1

On a $[X, Y] = 0$ et

$$d\omega = d(x^2 + 2y) \wedge dx + d(x + y^2) \wedge dy = -dx \wedge dy.$$

$$\omega(X) = (x^3 + 2xy) + (2x^2y + 2xy^3) = x^3 + 2xy + 2x^2y + 2xy^3 \text{ d'où}$$

$$L_Y\omega(X) = y(2x + 2x^2 + 6xy^2) = 2xy + 2x^2y + 6xy^3$$

$$\omega(Y) = (xy + y^3) \text{ d'où}$$

$$L_X\omega(Y) = xy + 2xy(x + 3y^2) = xy + 2x^2y + 6xy^3$$

$$\text{et enfin } d\omega(X, Y) = -(dx \wedge dy)(x \frac{\partial}{\partial x} + 2xy \frac{\partial}{\partial y}, y \frac{\partial}{\partial y}) = -xy.$$

Exercice 2 On a $\frac{\partial \phi_{2n+1}}{\partial x_i} = 2x_i$ si et $\frac{\partial \phi_k}{\partial x_i} = 2x_i$ si $i = \frac{k+1}{2}$ sinon $\frac{\partial \phi_k}{\partial x_i} = x_{k+1-i}$ pour $k - n \leq i \leq \min\{k, n + 1\}$.

On vérifie que ϕ est de rang $n + 1$ sur $\mathbb{R}^{n+1} - \{0\}$. Par exemple si $x_1 \neq 0$, alors le premier mineur $(n + 1) \times (n + 1)$ de $D\phi$ est égal à $2(x_1)^{n+1} \neq 0$. Si $x_1 = 0$ et $x_2 \neq 0$, alors la première ligne est nulle, le mineur $(n + 1) \times (n + 1)$ à partir de la deuxième ligne d est égal à $2(x_2)^{n+1} \neq 0$, etc. . .

Soit \mathbb{S}^n la sphère unité de \mathbb{R}^{n+1} et $\tilde{\phi}$ la restriction de ϕ à \mathbb{S}^n . On considère l'application $f : \mathbb{S}^n \rightarrow \mathbb{R}^{2n}$ définie par $f_k = \tilde{\phi}_k$ pour $1 \leq k \leq 2n$.

Sur \mathbb{S}^n , $\phi_{2n+1} = 1$. Donc le rang $f = \text{rang } \tilde{\phi} = n$. soit π la projection naturelle de \mathbb{S}^n sur $\mathbb{P}_n(\mathbb{R})$. On vérifie que $f(x) = f(x')$ si et seulement si $x = \pm x'$.

Donc f passe au quotient en une application $\tilde{f} : \mathbb{P}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^{2n}$. \tilde{f} est injective par construction, est une immersion car $f = \tilde{f} \circ \pi$ et π est un difféomorphisme local. Comme $\mathbb{P}_n(\mathbb{R})$ est compact, \tilde{f} est aussi propre, donc un plongement.

Exercice 3

1) Comme $V - W$ est ouvert dans V , c'est une sous-variété, donc C est ouvert dans $V - W$ et donc dans V . Si $\bar{C} - C$ était vide, C serait ouvert et fermé dans V (cas $W = V$ ou $W = \emptyset$). Ces cas exclus, la frontière de C est égale à celle de $V - C$ donc ne rencontre pas $V - (W \cup C)$ qui est dans l'intérieur de $V - C$. Donc $\bar{C} - C \subset W$.

Soit $x \in \bar{C} - C$ et on choisit une carte (U_x, φ) de W en x telle que $\varphi(x) = 0$, $\varphi(U_x) = B^n$ et $\varphi(U_x \cap W) = B^n \cap (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})$, où B^n est la boule unité. Alors $\varphi(U_x \cap C)$ est un ouvert fermé de $B^n - \mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p}$, non vide puisque $0 = \varphi(x)$ lui est adhérent. Deux cas sont à distinguer :

a) $p = n - 1 : B^n - \mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p}$ a deux composantes connexes B^n_+ et B^n_- , dont l'une au moins est contenue dans $\varphi(U_x \cap C)$, et $B^n \cap (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})$ est adhérent à chacune.

- b) $p < n - 1$: $B^n - (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})$ est connexe, $\varphi(U_x \cap C) = B^n \cap (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})$ et $B^n \cap (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})$ est encore adhérent à $B^n - (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})$. On voit donc dans les deux cas que $\varphi^{-1}(B^n \cap (\mathbb{R}^p \times \{0\}^{n-p})) = U_x \cap W \subset \bar{C} \cap U_x$ et donc $\bar{C} - C$ est un ouvert dans W . Comme il est évidemment fermé, donc $\bar{C} - C$ est une composante connexe de W .
- 2) Si C est une composante connexe de $V - W$ et si W est connexe, on a $\bar{C} - C = W$ d'après 1). Soit $x \in W = \bar{C} - C$, et prenons une carte comme dans 1). Chaque composante de $V - W$ doit contenir $\varphi^{-1}(B^n_-)$ et $\varphi^{-1}(B^n_+)$, il y en a donc au plus deux, puisqu'elles sont disjointes. Si W a k -composantes connexes W_1, \dots, W_k , on procède par récurrence sur k :
 $V - (W_1 \cup \dots \cup W_{k-1})$ a s -composantes connexes C_1, \dots, C_s avec $s \leq k$. Comme W_k est connexe il est contenu dans l'un des C_i , soit C_1 . On a donc :

$$V - W = (C_1 - W_k) \cup C_2 \cup \dots \cup C_s$$

comme $C_1 - W_k$ a au plus 2 composantes connexes, $V - W$ a donc au plus $(s + 1)$ composantes connexes, avec $s + 1 \leq k + 1$.

- 3) Soit C une composante de $V - W$ et $x \in \bar{C} - C$. Reprenant les notations de 1), on voit que $\varphi(U_x \cap \bar{C}) = B^n$, et donc que x est intérieur à \bar{C} . Ceci montre que \bar{C} est ouvert et fermé dans V , donc que $\bar{C} = V$. Comme $\bar{C} \subset C \cup W \subset V$, on a égalité, d'où $V - W = C$.

Exercice 4

- 1) Par hypothèse, on a pour tout i , $f_i \circ j = x_i \circ j$, autrement dit $j^*(f_i) = j^*(x_i)$. Or

$$j^*(x_1 dx_2 \wedge \dots \wedge dx_n) = j^*(x_1) dj^*(x_2) \wedge \dots \wedge dj^*(x_n)$$

$$j^*(f_1 df_2 \wedge \dots \wedge df_n) = j^*(f_1) dj^*(f_2) \wedge \dots \wedge dj^*(f_n)$$

donc

$$j^*(x_1 dx_2 \wedge \dots \wedge dx_n) = j^*(f_1 df_2 \wedge \dots \wedge df_n)$$

Le théorème de Stokes appliqué à la forme induite par $x_1 dx_2 \wedge \dots \wedge dx_n$ sur A donne

$$\int_A dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n = \int_{\partial A} j^*(x_1 dx_2 \wedge \dots \wedge dx_n)$$

De même, le théorème de Stokes appliqué à la forme induite par $f_1 df_2 \wedge \dots \wedge df_n$ sur A donne

$$\int_A df_1 \wedge \dots \wedge df_n = \int_{\partial A} j^*(f_1 df_2 \wedge \dots \wedge df_n)$$

La formule (*) en résulte.

2) Soit $x \in V$. Comme f est à valeur dans ∂A , qui est une sous-variété de dimension $n-1$, le rang de f est $< n$. Les formes linéaires $df_1(x), \dots, df_n(x)$, lignes de la matrice jacobienne de f , sont donc linéairement dépendantes, donc $df_1(x) \wedge \dots \wedge df_n(x) = 0$: la n -forme $df_1 \wedge \dots \wedge df_n$ sur V est donc identiquement nulle.

D'autre part, comme A est munie de l'orientation induite par celle de \mathbb{R}^n , l'intégrale $\int_A dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$ est le volume euclidien de A , donc un nombre positif non nul, ce qui contredit (*).

Exercice 5 Soit V une variété différentielle de classe C^r ($r \geq 3$). soit X un champ de vecteurs sur V et φ son flot local.

a) Soit s un nombre réel.

Il est clair que $(t, x) \mapsto \varphi_{ts}(x)$ est un groupe local de difféomorphisme de V . D'autre part $t \mapsto \varphi_{st}$ est la composée de la multiplication par s et de $u \mapsto \varphi_u$. Par suite $\left(\frac{d\varphi_{st}(x)}{dt}\right)_{t=0} = sX(x)$. Le champ de vecteurs associé est donc sX .

b) Posons $\alpha(t) = (f \circ \varphi_t)(x)$ et $\beta(t) = (\psi_t \circ f)(x)$. α et β prennent en $t = 0$, la valeur $f(x)$. Il suffit donc de montrer que α et β satisfont toutes les deux l'équation $\frac{d\gamma(t)}{dt} = Y(\gamma(t))$.

Il vient

$$\frac{d\alpha(t)}{dt} = T_{\varphi_t(x)}f \circ \frac{d}{dt}(\varphi_t(x))(t) = T_{\varphi_t(x)}f \circ X(\varphi_t(x)) = Y_{f \circ \varphi_t(x)} = Y_{\alpha(t)}$$

$$\frac{d\beta(t)}{dt} = Y(\psi_t \circ f(x)) = Y_{\beta(t)}$$

i) Soit $X(x, y) = a(x, y) \frac{\partial}{\partial x} + b(x, y) \frac{\partial}{\partial y}$ un champ de vecteurs sur \mathbb{R}^2 .

Pour que X soit p -adapté à un champ de vecteurs sur \mathbb{R} , il faudrait que pour tout couple $(x_0, y_0), (x_1, y_1)$ de \mathbb{R}^2 telle que $f(x_0, y_0) = f(x_1, y_1)$, i.e. $x_0 = x_1 = x$ on doit avoir

$D_{(x, y_0)}p(X(x, y_0)) = D_{(x, y_1)}p(X(x, y_1))$ ce qui nous donne comme condition $a(x, y_0) = a(x, y_1)$ pour tout x, y_0, y_1 dans \mathbb{R} .

ii) De même la condition sur X est que

$$D_{(x, y_0)}f(X(x, y_0)) = D_{(x, y_1)}f(X(x, y_1))$$

comme $D_{(x, y_0)}f(X(x, y_0)) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y_0^2}}$ et $D_{(x, y_1)}f(X(x, y_1)) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y_1^2}}$, cette condition n'est pas satisfaite si $y_0 \neq y_1$,

il n'existe pas de champ de vecteurs \mathbb{R} f -adapté à X .

c) Comme f est un difféomorphisme, le champ de vecteurs f_*X est f -adapté à X , donc son flot ψ est caractérisé par le fait que $\psi_t \circ f = f \circ \varphi_t$. Il est donc égale à $f \circ \varphi_t \circ f^{-1}$.

d) La restriction d'un groupe local à 1-paramètre φ de difféomorphisme à un voisinage plus petit de $\{0\} \times V$ détermine le même champ de vecteurs que φ . On déduit donc d).

e) Soient X et Y des champs de vecteurs sur V , φ et ψ leurs flots respectifs. Comme $[X, Y] = 0$ est équivalent à $\varphi_t \circ \psi_s = \psi_s \circ \varphi_t$ pour tout s et t voisin de 0, on obtient que $\Psi_t \circ \Psi_s = \varphi_t \circ \psi_t \circ \varphi_s \circ \psi_s = \varphi_t \circ \varphi_s \circ \psi_t \circ \psi_s = \varphi_{t+s} \circ \psi_{t+s} = \Psi_{t+s}$ pour t et s proche de 0. De plus $\Psi_0 = \varphi_0 \circ \psi_0 = Id_V$. Donc Ψ_t est un groupe local à 1-paramètre de difféomorphismes de V . D'autre part $\frac{d}{dt}(\psi_t(x))_{t=0} = X(\Psi_t(x)) + T_{\psi_t(x)}\varphi_t(Y(\psi_t(x))) = X(\Psi_t(x)) + (\varphi_t)_*Y(\Psi_t(x))$. Comme $[X, Y] = 0$ est aussi équivalent à $(\varphi_t)_*Y = Y$, on obtient donc que le champ de vecteur associé à Ψ_t est $X + Y$.