

Feuille 4 : vers les statistiques inférentielles

Exercice 1 (Pile ou face)

On joue à pile ou face avec une pièce de monnaie dont on cherche à savoir si elle est équilibrée ou non. On note $p \in [0, 1]$ la probabilité (inconnue) de tomber sur "pile". On suppose que les résultats des différents lancers sont indépendants.

1. On joue n fois de suite, quelle est la loi du nombre de "pile" obtenus ? Décrire le modèle statistique sous-jacent, i.e. le triplet espace d'observation, tribu, famille de probabilités. Dans ce modèle, comment peut-on estimer le paramètre p ?
2. Soit T le nombre d'essais nécessaires avant de tomber sur "pile". Quelle est la loi de T ? Décrire à nouveau le modèle statistique relatif à l'expérience, i.e. le nouvel espace d'observation, la tribu, la famille de probabilités. Dans ce nouveau modèle, comment peut-on estimer p ?
3. Chacun des modèles ci-dessus est-il identifiable ?

Exercice 2 (Fiabilité)

Un circuit électrique est composé de deux types de diodes A et B montées en série. Les durées de vie des diodes sont supposées indépendantes, de lois exponentielles de paramètres inconnus $\lambda_A > 0$ et $\lambda_B > 0$.

1. Quelle est la loi suivie par la durée de vie du circuit en série ?
2. On observe les durées de vie de n circuits indépendants de ce type. Quel est le modèle statistique associé à cette expérience ?
3. Dans ce modèle, comment estimer le paramètre $\lambda_A + \lambda_B$?
4. Quelle expérience faudrait-il faire pour estimer λ_A et λ_B séparément ?

Exercice 3 (Identifiabilité)

Décrire l'expérience statistique et étudier l'identifiabilité des modèles lorsque que l'on observe n réalisations indépendantes (X_i) des lois suivantes.

1. les (X_i) suivent la loi uniforme dans l'intervalle $[-\alpha^2, +\alpha^2]$, avec $\alpha \in \mathbb{R}^*$.
2. les (X_i) suivent la loi uniforme dans $\{0, 1, \dots, N\}$, $N \in \mathbb{N}^*$.
3. les (X_i) suivent la loi normale $\mathcal{N}(\nu, \sigma^2)$, $(\nu, \sigma^2) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+^*$.

Exercice 4 (Statistiques)

On dispose de réalisations de v.a. i.i.d. X_1, \dots, X_n . Parmi les variables aléatoires suivantes, lesquelles sont des statistiques ?

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i, \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2, \quad S := n\hat{\sigma}^2/\sigma^2, \quad T = \sqrt{n-1} (\bar{X} - m) / \hat{\sigma}.$$

Exercice 5 (Échantillon gaussien)

On observe Y_1, Y_2, \dots, Y_n n v.a. i.i.d. de loi $\mathcal{N}(\nu, \sigma^2)$. On suppose que la variance σ^2 est connue mais que la moyenne ν est inconnue.

1. Décrire le modèle statistique sous-jacent sous la forme d'un modèle linéaire.
2. Proposer un estimateur de ν et étudier ses propriétés asymptotiques (limite en probabilité, dans \mathbb{L}^2 , etc.)

Exercice 6 (Modèle linéaire)

Soient $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots, \epsilon_4$ des v.a. i.i.d. de loi $\mathcal{N}(0, 1)$ et soient $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_4) \in \mathbb{R}^4$ et $\sigma \in \mathbb{R}_+^*$ des paramètres. On suppose qu'on observe

$$Y_1 = \nu_1 + \sigma\epsilon_1, \quad Y_2 = \nu_2 + \frac{\sigma}{\sqrt{3}}\epsilon_2, \quad Y_3 = \nu_3 + \sigma\epsilon_3, \quad Y_4 = \nu_4 + \frac{\sigma}{\sqrt{2}}\epsilon_4,$$

Écrire la représentation linéaire du modèle, autrement dit écrire le vecteur Y sous la forme $Y = \nu + \gamma\epsilon$ où $\epsilon \sim \mathcal{N}(0, Id_4)$ et γ est une matrice appropriée. Quelle est la loi du vecteur Y ?

Exercice 7 (Moyenne mouvante)

On considère deux variables aléatoires réelles indépendantes X et R définies sur l'espace probabilisé $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$, telles que R est une variable aléatoire de Rademacher, i.e. $\mathbb{P}(R = 1) = \mathbb{P}(R = -1) = 1/2$, et X suit la loi normale $\mathcal{N}(0, 1)$. Pour $\theta \in \mathbb{R}$, on note $Y_\theta = \theta R + X$.

1. Déterminer la loi de la variable aléatoire Y_θ . Esquisser sa densité.
2. Soit une expérience dans laquelle on observe n réalisations indépendantes de la loi de Y_θ , avec θ inconnu. Préciser le modèle statistique sous-jacent. Est-il identifiable ?
3. On suppose ici que $\theta \in \mathbb{R}^+$. Comment peut-on estimer le paramètre θ ?

Exercice 8 (Estimation d'un minimum)

Soient X_1, X_2, \dots, X_n n v.a. i.i.d. de loi $\mathbb{P}_\theta(dx) = e^{\theta-x} \mathbf{1}_{\{[\theta, \infty[\}}(x) dx$, $\theta \in \mathbb{R}_+^*$.

1. Décrire le modèle statistique associé aux observations. Est-il identifiable ?
2. Calculer $\mathbb{E}_\theta(X_1)$ et en déduire un estimateur de θ que l'on notera $\hat{\theta}_n$.
3. Étudier le comportement de $\mathbb{E}_\theta((\hat{\theta}_n - \theta)^2)$ en fonction de n .
4. Trouver un meilleur estimateur de θ , en quoi est-il meilleur ?

Exercice 9 (Simulation)

On suppose que l'on sait simuler une variable U de loi uniforme sur $[0, 1]$. Le but de l'exercice est de simuler une variable de loi quelconque sur \mathbb{R} .

1. Expliciter une méthode pour simuler une loi discrète à support fini.
2. Soit X est variable aléatoire réelle de fonction de répartition F . On définit l'inverse généralisée de F par $F^{-1}(x) := \inf\{t \in \mathbb{R}, F(t) > x\}$. Quelle est la loi de $F^{-1}(U)$?
3. Si X est une variable de fonction de répartition F continue, quelle est la loi de $F(X)$?