

Examen - 2nde session - 2heures

Les documents, ordinateurs, téléphones et calculatrices sont interdits.

I (4pts)

1 Définition d'une application affine.

2 Énoncé du théorème de Pappus.

3 Définition des coordonnées barycentriques.

4 Définition du birapport de quatre nombres réels.

II (5pts) Soient $a_0 = (-2, 0)$, $a_1 = (-1, -1)$, $a_2 = (2, 0)$ et $a_3 = (1, 1)$ quatre points de \mathbf{R}^2 . Montrer que l'ensemble G des automorphismes affines de \mathbf{R}^2 qui laissent globalement invariant $\{a_0, a_1, a_2, a_3\}$ est un groupe à huit éléments que l'on explicitera.

III (5pts)

1 Soit a_1, a_2, a_3, a_4 quatre réels distincts. Montrer

$$\begin{aligned} [a_1, a_2, a_3, a_4] \times [a_2, a_1, a_3, a_4] &= 1 \\ [a_1, a_2, a_3, a_4] \times [a_1, a_2, a_4, a_3] &= 1 \\ [a_1, a_2, a_3, a_4] + [a_4, a_2, a_3, a_1] &= 1 \end{aligned}$$

et en déduire que $[a_1, a_2, a_3, a_4]$, $[a_2, a_1, a_4, a_3]$, $[a_3, a_4, a_1, a_2]$ et $[a_4, a_3, a_2, a_1]$ sont égaux.

2 Soient $\delta, \delta', \delta''$ trois droites de \mathbf{R}^2 concourantes en un point a et soient $b, c, d \in \delta$, $c', d' \in \delta'$ et $c'', d'' \in \delta''$ tels que $c'c''$ et $d'd''$ parallèles, c, c', c'' alignés, d, d', d'' alignés, c', b, d'' alignés et d', b, c'' alignés. Faire une figure et calculer $[a, b, c, d]$ dans une situation non dégénérée.

IV (6pts) Si $t \in \mathbf{R}$ on note D_t la droite $D_t = \{y = t\}$. Soit \mathcal{A} une application affine de \mathbf{R}^2 telle que $\mathcal{A}(D_0) = D_0$ et $\mathcal{A}(D_1) = D_1$. On note π l'application affine définie par $\pi(x, y) = y$.

1 Montrer que \mathcal{A} est un automorphisme affine.

2 Calculer $\pi(\mathcal{A}(x, 0))$ et $\pi(\mathcal{A}(x, 1))$ et en déduire $\pi(\mathcal{A}(x, y))$ si $(x, y) \in \mathbf{R}$.

3 Montrer que si $t \in \mathbf{R}$ alors $\mathcal{A}(D_t) = D_t$.

4 Matrice de la partie linéaire de \mathcal{A} par rapport à la base $(e_1, e_2) = ((1, 0), (0, 1))$.

5 Montrer que si $\mathcal{A}(0, 0) = (0, 0)$ alors \mathcal{A} est une transvection ou une affinité alors que si \mathcal{A} n'a pas de point fixe c'est une translation.