

## RAPPEL : RÉDUCTION DES ENDOMORPHISMES

### 1. CHANGEMENT DE BASES

1.1. **Matrice de passage d'une base à une autre.** Soit  $V$  un espace vectoriel de dimension finie  $n$ .

**Définition.** Soit  $\mathcal{B}$  une base de  $V$ . Soit  $\mathcal{B}'$  une autre base de  $V$ .

On appelle *matrice de passage* de la base  $\mathcal{B}$  vers la base  $\mathcal{B}'$ , et on note  $P_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}$ , la matrice carrée de taille  $n \times n$  dont la  $j$ -ème colonne est formée des coordonnées du  $j$ -ème vecteur de la base  $\mathcal{B}'$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

*On interprète une matrice de passage comme une matrice associée à l'application identité de  $V$  :*

**Proposition.** La matrice de passage  $P_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}$  de la base  $\mathcal{B}$  vers la base  $\mathcal{B}'$  est la matrice associée à l'identité  $\text{id}_V : (V, \mathcal{B}') \rightarrow (V, \mathcal{B})$ , c'est-à-dire :

$$P_{\mathcal{B},\mathcal{B}'} = \text{Mat}_{\mathcal{B}',\mathcal{B}}(\text{id}_V)$$

**Exemple.** Dans l'espace vectoriel réel  $\mathbb{R}^2$ , on considère

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \epsilon_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \epsilon_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

On considère la base  $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$  et la base  $\mathcal{B}' = (\epsilon_1, \epsilon_2)$ .

*Quelle est la matrice de passage de la base  $\mathcal{B}$  vers la base  $\mathcal{B}'$  ?*

Il faut exprimer  $\epsilon_1$  et  $\epsilon_2$  en fonction de  $(e_1, e_2)$ . On calcule que :

$$\epsilon_1 = -e_1 + 2e_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \epsilon_2 = e_1 + 4e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

La matrice de passage de  $\mathcal{B}$  vers  $\mathcal{B}'$  est donc :

$$P_{\mathcal{B},\mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

**1.2. Formule de changement de bases.** Soit  $f : V \rightarrow V$  une application linéaire et  $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$  des bases de  $V$ .

Soit

- $P = P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$  la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}'$ .
- $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$  la matrice de l'application linéaire  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- $B = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f)$  la matrice de l'application linéaire  $f$  dans la base  $\mathcal{B}'$ .

**Proposition.**

$$\boxed{B = P^{-1}AP}$$

Le but de la réduction est d'obtenir, par changement de bases, une matrice de  $f$  la plus simple possible!

"Plus simple" peut vouloir dire :

- trouver des invariants de  $f$  (valeurs propres, polynôme caractéristique, ...)
- faire des calculs (puissance de matrice, exponentielle, ...)

**1.3. Matrices semblables.** Les matrices considérées dans cette page sont des matrices carrées, éléments de  $M_n(\mathbb{K})$ .

**Définition.** Soient  $A$  et  $B$  deux matrices de  $M_n(\mathbb{K})$ . On dit que la matrice  $B$  est **semblable** à la matrice  $A$  s'il existe une matrice inversible  $P \in M_n(\mathbb{K})$  telle que  $B = P^{-1}AP$ .

La relation « être semblable » est une relation d'équivalence dans l'ensemble  $M_n(\mathbb{K})$  :

**Proposition.**

- La relation est **réflexive** : une matrice  $A$  est semblable à elle-même.
- La relation est **symétrique** : si  $A$  est semblable à  $B$ , alors  $B$  est semblable à  $A$ .
- La relation est **transitive** : si  $A$  est semblable à  $B$ , et  $B$  est semblable à  $C$ , alors  $A$  est semblable à  $C$ .

**Corollaire.** Deux matrices semblables représentent le même endomorphisme, mais exprimé dans des bases différentes.

## 2. SPECTRE

Soit  $V$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie.

**Définition.** Soit  $f \in \mathcal{L}(V)$ . On appelle

- **valeur propre** de  $f$  un scalaire  $\lambda \in \mathbb{K}$  tel que l'endomorphisme  $\lambda Id - f$  n'est pas injectif,
- **vecteur propre** de  $f$  associé à la valeur propre  $\lambda$  tout vecteur  $v$  **non nul** de  $\mathbb{K}^n$  tel que  $f(v) = \lambda v$ ,
- **espace propre**  $E_\lambda(f)$  de  $f$  associé à la valeur propre  $\lambda$  le sous-espace vectoriel de  $V$  engendré par les vecteurs propres de  $f$  associés à la valeur propre  $\lambda$ ,
- **spectre** de  $f$  l'ensemble  $\text{Sp}(f)$  des valeurs propres de  $f$ .

**Remarque.** On appelle valeur propre d'une matrice  $A$  toute valeur propre de l'endomorphisme associé à  $A$  dans la base canonique, etc ...

**Lemme.** Si  $f \in \mathcal{L}(V)$  est nilpotent, alors  $\text{Sp}(f) = \{0\}$ .

**Définition.** Soit  $f \in \mathcal{L}(V)$ . On appelle *polynôme caractéristique* de  $f$  le polynôme  $\chi_f(X) = \det(X \text{id}_V - f) \in \mathbb{K}[X]$ .

**Proposition.** Un scalaire  $\lambda \in \mathbb{K}$  est une valeur propre de  $f$  si et seulement si  $\lambda$  est une racine du polynôme caractéristique  $\chi_f$ .

**Corollaire.** Si  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ , tout endomorphisme  $f$  admet au moins une valeur propre.

Mais pas sur  $\mathbb{R}$ , par exemple  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ .

On note  $m_\lambda(f)$  la *multiplicité* de  $\lambda$  dans  $\chi_f$ .

**Lemme.** Pour  $\lambda \in \mathbb{K}$ , on a

$$\dim E_\lambda(f) \leq m_\lambda(f)$$

### 3. DIAGONALISABILITÉ

**Lemme.** Soit  $f \in \mathcal{L}(V)$ . Les espaces propres de  $f$  sont en somme directe.

**Définition.** On dit que  $f$  est *diagonalisable* si la somme (directe) de ses espaces propres est égale à  $V$ .

**Théorème.** Soit  $f \in \mathcal{L}(V)$ . Sont équivalents :

- (1)  $f$  est diagonalisable
- (2)  $\chi_f$  est scindé sur  $\mathbb{K}$  et pour tout  $\lambda \in \text{Sp}(f)$ , on a  $\dim E_\lambda(f) = m_\lambda(f)$ .

**Exemple.** Si  $f$  admet  $n$  valeurs propres distinctes.

#### 4. POLYNÔME D'ENDOMORPHISME

Si  $f \in \mathcal{L}(V)$  et  $P = a_0 + a_1X + \cdots + a_dX^d \in \mathbb{K}[X]$ , alors

$$P(f) = a_0 \text{id}_V + a_1f + \cdots + a_df^d \in \mathcal{L}(V)$$

où  $f^d = f \circ \cdots \circ f$  composée  $d$ -fois.

**Remarque.** On fait de même pour les matrices. Par exemple pour  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

et  $P(X) = X(X - 1)$ , il vient

$$P(A) = A(A - I_2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = 0.$$

**Lemme.** Si  $P(f) = 0$  dans  $\mathcal{L}(V)$ , alors  $P(\lambda) = 0$  pour  $\lambda \in \text{Sp}(F)$ .

**Lemme** (de *décomposition des noyaux*). Soient  $P_1, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$  des polynômes deux à deux premiers entre eux, et  $P = P_1 \cdots P_k$ . Alors

$$\ker P(f) = \ker P_1(f) \oplus \cdots \oplus \ker P_k(f).$$



**Théorème** (de *Cayley-Hamilton*). On a  $\chi_f(f) = 0$ .

**Corollaire.** Si la matrice  $A \in M_n(\mathbb{K})$  est inversible, alors  $A^{-1}$  est un polynôme en  $A$ .

**Exemple.** Le polynôme caractéristique de la matrice  $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$  est

$\chi_A(X) = (X - 1)(X - 2)^2$  d'où

$$0 = (A - I)(A - 2I)^2 = A^3 - 5A^2 + 8A - 4I = A(A^2 - 5A + 8I) - 4I$$

et

$$A^{-1} = \frac{1}{4}(A^2 - 5A + 8I).$$

**Définition.** Un sous-espace vectoriel  $U$  de  $V$  est dit **stable** par  $f \in \mathcal{L}(V)$  si  $f(U) \subset U$ .

La restriction de  $f$  à  $U$  donne alors une application linéaire  $f|_U \in \mathcal{L}(U)$ .

**Exemple.** Supposons  $V = U \oplus W$  et soit  $p$  la projection sur  $U$  parallèlement à  $W$ . Alors  $U$  est stable par  $p$  et l'application  $p|_U = \text{id}_U$ .

**Lemme.** Si  $U \subset V$  est stable par  $f \in \mathcal{L}(V)$ , alors  $\chi_{f|_U}$  divise  $\chi_f$ .

En particulier, si  $\chi_f$  n'a que des racines simples, c'est le cas aussi de  $\chi_{f|_U}$ .

**Théorème.** Sont équivalents :

- (1)  $f$  est diagonalisable,
- (2) Il existe un polynôme scindé à racines simples  $P \in \mathbb{K}[X]$  tel que  $P(f) = 0$ .

Mais ce n'est pas forcément le polynôme caractéristique !

**Corollaire.** Soit  $U \subset V$  stable par  $f \in \mathcal{L}(V)$ . Si  $f$  est diagonalisable, alors  $f|_U$  est diagonalisable.

**Définition.** Le polynôme unitaire  $\mu_f$  engendrant l'idéal des polynômes annulateurs de  $f$  est appelé *polynôme minimal* de  $f$ .

Il divise donc tout polynôme annulateur de  $f$ , donc en particulier  $\chi_f$  d'après le théorème de Cayley-Hamilton.

**Théorème.** Sont équivalents :

- (1)  $f$  est diagonalisable,
- (2)  $\mu_f$  est scindé à racines simples.

**Remarque.** Les racines de  $\mu_f$  sont exactement les valeurs propres de  $f$ .

**Exemple.** Soit

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Alors

$$\chi_A(X) = (X - 1)(X - 2)^2$$

et

$$\mu_A = \chi_A.$$

Donc  $A$  n'est pas diagonalisable.

## 5. TRIANGULARISABILITÉ

**Définition.** Un endomorphisme  $f \in \mathcal{L}(V)$  est *triangularisable* s'il existe une base de  $V$  dans laquelle sa matrice est triangulaire supérieure.

**Théorème.** Sont équivalents :

- (1)  $f$  est triangularisable,
- (2)  $\chi_f$  est scindé dans  $\mathbb{K}$ .

C'est donc toujours le cas si  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ !

**Exemple.** La matrice  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$  n'est pas triangularisable sur  $\mathbb{R}$ .

**Corollaire.** Soit  $U \subset V$  stable par  $f \in \mathcal{L}(V)$ . Si  $f$  est triangularisable, alors  $f|_U$  est triangularisable.

La forme la plus poussée de triangularisation est la *forme de Jordan*.