

# Chapitre 1

## Polynômes à coefficients dans un corps

Dans tout le chapitre,  $\mathbb{K}$  désignera l'un des ensembles  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

### 1.1 L'anneau des polynômes

#### 1.1.1 Notion de corps

$\mathbb{K}$  est muni de deux lois de compositions internes :  $+$  et  $\times$  ; la richesse de leurs propriétés lui confère une structure de **corps commutatif** :

- $(\mathbb{K}, +)$  est un **groupe commutatif**, ceci est la conséquence du fait que
  - $+$  est associative :  $\forall (a, b, c) \in \mathbb{K}^3, (a + b) + c = a + (b + c)$ .
  - $+$  est commutative :  $\forall (a, b) \in \mathbb{K}^2, a + b = b + a$ .
  - $+$  admet un élément neutre :  $0$ . On a donc  $\forall a \in \mathbb{K}, a + 0 = 0 + a = a$ .
  - Tout  $a$  de  $\mathbb{K}$  admet un symétrique (opposé) :  $-a$ . On a donc  $a + (-a) = (-a) + a = 0$ .
- $(\mathbb{K}^*, \times)$  est un groupe commutatif (Rappel :  $\mathbb{K}^* = \mathbb{K} \setminus \{0\}$ ). En effet :
  - $\times$  est associative :  $\forall (a, b, c) \in (\mathbb{K}^*)^3, (a \times b) \times c = a \times (b \times c)$ .
  - $\times$  est commutative :  $\forall (a, b) \in (\mathbb{K}^*)^2, a \times b = b \times a$ .
  - $\times$  admet un élément neutre :  $1$ . On a donc  $\forall a \in \mathbb{K}^*, a \times 1 = 1 \times a = a$ .
  - Tout  $a$  de  $\mathbb{K}^*$  admet un symétrique (inverse) :  $\frac{1}{a}$ . On a donc  $a \times \frac{1}{a} = \frac{1}{a} \times a = 1$ .
- $\times$  est distributive à gauche et à droite par rapport à  $+$ , c'est-à-dire :

$$\forall (a, b, c) \in \mathbb{K}^3, a \times (b + c) = a \times b + a \times c \text{ et } (b + c) \times a = b \times a + c \times a$$

#### Remarques.

1. Dans la pratique et lorsqu'il n'y a pas ambiguïté, on omet le signe  $\times$ .
2.  $\mathbb{R}$  et  $\mathbb{C}$  ne sont pas les seuls ensembles ayant une structure de corps (i.e. qui vérifient les propriétés énumérées ci-dessus) : on vérifie sans peine que c'est aussi le cas pour  $\mathbb{Q}$ . Cela est par contre faux pour  $\mathbb{Z}$ . On rencontrera dans la suite immédiate du cours sur les polynômes, un corps bien particulier qui entretient avec l'ensemble des polynômes le même rapport que  $\mathbb{Q}$  avec  $\mathbb{Z}$ .

### 1.1.2 Notion de polynôme - premières opérations

**Définition 1.1** On appelle **polynôme** à une variable à coefficients dans le corps  $\mathbb{K}$  toute suite infinie  $A = (a_0, a_1, a_2, \dots, a_n, \dots)$  d'éléments de  $\mathbb{K}$  tous nuls à partir d'un certain rang :

$$\exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N, a_n = 0$$

Pour tout  $n$  de  $\mathbb{N}$ ,  $a_n$  est appelé coefficient de rang  $n$  du polynôme  $A$ .

**Remarque.** Il ressort de cette définition que deux polynômes sont égaux si et seulement si tous leurs coefficients de rangs correspondants sont égaux :  $A = B \iff \forall n \in \mathbb{N}, a_n = b_n$

#### Exemples.

- $(0, 1, -1, 0, 2, 0, 0, 0, \dots)$  et  $(\pi, e, \sqrt{2}, 0, \dots)$  sont des polynômes à coefficients dans  $\mathbb{R}$ .
- Le polynôme  $(0, 0, \dots)$  est appelé **polynôme nul** et est noté  $0_{\mathbb{K}[X]}$  ou simplement 0 (les justifications suivent...).
- Le polynôme  $(1, 0, \dots)$  est noté  $1_{\mathbb{K}[X]}$  ou simplement 1 (les justifications suivent...).
- Un polynôme n'ayant qu'un seul coefficient non nul est appelé **monôme**.

#### Addition

**Définition 1.2** Soient  $A = (a_0, a_1, \dots)$  et  $B = (b_0, b_1, \dots)$  deux polynômes à une variable à coefficients dans le corps  $\mathbb{K}$ . On appelle **somme** des polynômes  $A$  et  $B$  et on note  $A + B$  le polynôme  $(a_0 + b_0, a_1 + b_1, \dots)$  (Le lecteur vérifiera qu'il s'agit bien d'un polynôme).

**Exemple.** Si  $A = (0, \sqrt{2}, 2, 3, 0, \dots)$  et  $B = (-1, 0, -2, 0, \dots)$  alors  $A + B = (-1, \sqrt{2}, 0, 3, 0, \dots)$ .

**Propriétés.** L'addition des polynômes hérite des propriétés de l'addition dans  $\mathbb{K}$  : elle est associative, commutative, possède un élément neutre (le polynôme nul, ce qui justifie sa notation) et tout polynôme  $A = (a_0, a_1, \dots)$  a un opposé  $-A = (-a_0, -a_1, \dots)$ . Muni de l'addition, l'ensemble des polynômes à une variable à coefficients dans le corps  $\mathbb{K}$  est donc un groupe commutatif.

*Exercice 1.1* Démontrer ces propriétés.

#### Multiplication

**Définition 1.3** Soient  $A = (a_0, a_1, \dots)$  et  $B = (b_0, b_1, \dots)$  deux polynômes à une variable à coefficients dans le corps  $\mathbb{K}$ . On appelle **produit** des polynômes  $A$  et  $B$  et on note  $A \cdot B$  (ou plus simplement  $AB$ ) le polynôme  $(c_0, c_1, \dots)$  défini par :

$$\forall n \in \mathbb{N} \quad c_n = a_0 b_n + a_1 b_{n-1} + \dots + a_n b_0 = \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k}$$

**Remarque.** Les coefficients  $c_n$  sont bien tous nuls à partir d'un certain rang.

**Exemple.** Si  $A = (1, 2, 0, \dots)$  et  $B = (0, 1, 1, 0, \dots)$  alors  $AB = (0, 1, 3, 2, 0, \dots)$ .

**Propriétés.** La multiplication des polynômes est associative, commutative, possède un élément neutre (le polynôme  $(1, 0, 0, \dots)$ , ce qui justifie sa notation) et elle est distributive par rapport à l'addition.

*Démonstration :* Vérifions par exemple l'associativité (le reste est laissé en exercice).

Soient  $A = (a_0, a_1, \dots)$ ,  $B = (b_0, b_1, \dots)$  et  $C = (c_0, c_1, \dots)$  trois polynômes. Soit  $n \in \mathbb{N}$ .

Le coefficient de rang  $n$  de  $A(BC)$  est  $\sum_{k=0}^n a_k \left( \sum_{j=0}^{n-k} b_j c_{n-k-j} \right) = \sum_{k=0}^n \sum_{j=0}^{n-k} a_k b_j c_{n-k-j} = \sum_{\substack{i \in \mathbb{N}, j \in \mathbb{N}, k \in \mathbb{N} \\ i+j+k=n}} a_i b_j c_k$

Le coefficient de rang  $n$  de  $(AB)C$  est  $\sum_{k=0}^n \left( \sum_{j=0}^k a_j b_{k-j} \right) c_{n-k} = \sum_{k=0}^n \sum_{j=0}^k a_j b_{k-j} c_{n-k}$  soit encore

$\sum_{\substack{i \in \mathbb{N}, j \in \mathbb{N}, k \in \mathbb{N} \\ i+j+k=n}} a_i b_j c_k$ . (On peut, pour s'en convaincre, regrouper dans cette deuxième expression les termes contenant  $a_0$ , ceux contenant  $a_1, \dots$  et retrouver ainsi la première expression.)  $\square$

**Conséquence.** Compte tenu des propriétés mises en évidence, muni de l'addition et de la multiplication ainsi définies, l'ensemble des polynômes à une variable à coefficients dans le corps  $\mathbb{K}$  est ce que l'on appelle un **anneau commutatif (unitaire)**.

**Remarque.** Cet ensemble n'est pas un corps : tous les polynômes non nuls n'ont pas nécessairement un inverse. En fait, comme on le verra, très peu en ont...

**Remarque.** Par convention, pour tout polynôme  $A$ ,  $A^0 = 1$ . On définit alors par récurrence la puissance  $n$ -ième du polynôme  $A$  en posant :  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $A^{n+1} = A.A^n$ .

*Exercice 1.2* Démontrer la formule du binôme : pour tous polynômes  $A$  et  $B$  et pour tout entier naturel  $n$ ,

$$(A + B)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} A^k B^{n-k}$$

### 1.1.3 Polynômes constants - Notation définitive des polynômes

**Définition 1.4** On appelle **polynôme constant** ou plus simplement **constante** tout polynôme de la forme  $(\lambda, 0, 0, \dots)$  où  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

Un tel polynôme sera identifié à la constante  $\lambda$  (voir la proposition 1.6).

**Conséquence. (Multiplication par un scalaire)** Pour tout polynôme  $A = (a_0, a_1, \dots)$  et tout  $\lambda$  dans  $\mathbb{K}$  on a :  $\lambda.A = (\lambda, 0, 0, \dots).(a_0, a_1, \dots) = (\lambda a_0, \lambda a_1, \dots)$ .

**Remarque.** L'addition et la multiplication par les constantes munissent l'ensemble des polynômes à une variable d'une structure que l'on nomme **espace vectoriel sur le corps  $\mathbb{K}$** .

**Définition 1.5** On appelle **indéterminée** ou encore **variable** le polynôme  $X = (0, 1, 0, 0, \dots)$ .

**Propriété.** On vérifie alors que :  $X^2 = X.X = (0, 0, 1, 0, 0, \dots)$ ,  $X^3 = X.X^2 = (0, 0, 0, 1, 0, \dots)$  et ainsi de suite ...

On conviendra dorénavant que  $X^0 = (1, 0, 0, \dots) = 1$ .

**Conséquence.** Tout polynôme  $A = (a_0, a_1, \dots, a_n, 0, \dots)$  peut s'écrire :

$$A = a_0 + a_1 X + a_2 X^2 + \dots + a_n X^n = \sum_{i=0}^n a_i X^i$$

**Notation.** Puisque les scalaires (i.e. les éléments de  $\mathbb{K}$ ) et l'indéterminée suffisent pour écrire tous les polynômes, on notera dorénavant  $\mathbb{K}[X]$  leur ensemble.

**Remarque.** L'indéterminée  $X$  n'est pas un élément de  $\mathbb{K}$ . En particulier, l'équation polynomiale  $X^2 - 1 = 0$  n'a pas de solution (écrire  $X = 1$  ou  $X = -1$  n'aurait pas de sens).

**Proposition 1.6**

L'application  $\varphi : \mathbb{K} \longrightarrow \mathbb{K}[X]$  vérifie :

$$\lambda \longmapsto (\lambda, 0, \dots)$$

- $\forall (\lambda, \mu) \in \mathbb{K}^2, \varphi(\lambda + \mu) = \varphi(\lambda) + \varphi(\mu)$  et  $\varphi(\lambda\mu) = \varphi(\lambda) \cdot \varphi(\mu)$
- $\varphi(1) = 1_{\mathbb{K}[X]}$

On dit que  $\varphi$  est un **morphisme d'anneaux (unitaires)**. L'application  $\varphi$  est de plus injective (ce qui justifie l'identification du scalaire  $\lambda$  et du polynôme  $(\lambda, 0, \dots)$ ).

*Démonstration :* Cela résulte de manière immédiate des définitions des opérations (addition et multiplication) dans  $\mathbb{K}[X]$ .  $\square$

## 1.2 Degré et valuation d'un polynôme

### 1.2.1 Degré d'un polynôme

**Définition 1.7** Soit  $A$  un polynôme non nul. Le **degré** de  $A$  (noté  $\deg A$ ) est le plus grand entier  $n$  tel que le coefficient  $a_n$  de  $X^n$  dans  $A$  soit non nul. Ce coefficient  $a_n$  s'appelle alors le **coefficient dominant** et est noté  $\text{coefdom}(A)$ .

On dit que  $A$  est **unitaire** ou encore **normalisé** si son coefficient dominant est 1.

Par convention,  $\deg 0 = -\infty$ .

**Exemple.**  $A = -2X^3 + X^2 + 2X^5 + X^4$  est un polynôme de degré 5 et de coefficient dominant 2.

**Proposition 1.8** Pour tous polynômes  $A$  et  $B$ , avec les conventions  $\max(-\infty, d) = d$  et  $-\infty + d = -\infty$  pour tout  $d$  de  $\mathbb{N} \cup \{-\infty\}$ , on a :

- $\deg(A + B) \leq \max\{\deg A, \deg B\}$   
L'inégalité stricte a lieu si et seulement si  $A$  et  $B$  sont non nuls,  $\deg A = \deg B$  et  $\text{coefdom}(A) + \text{coefdom}(B) = 0$ .
- $\deg(AB) = \deg A + \deg B$ .  
Si  $A$  et  $B$  sont non nuls, on a de plus  $\text{coefdom}(AB) = \text{coefdom}(A) \cdot \text{coefdom}(B)$ .

*Démonstration :* Montrons le résultat pour le produit (celui pour la somme est laissé à titre d'exercice). C'est clair si  $A$  ou  $B$  est nul. Dans le cas contraire, notons  $p$  le degré de  $A$  et  $q$  celui de  $B$  et posons  $C = AB$ . Avec les notations habituelles, on a :  $\forall n \in \mathbb{N} \quad c_n = \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k}$ . Comme  $\forall k > p, a_k = 0$  et  $\forall k > q, b_k = 0$ , on a immédiatement  $\forall n > p + q, c_n = 0$  et aussi  $c_{p+q} = a_p b_q$ . Les conclusions en découlent.  $\square$

**Proposition 1.9** Soient  $A$  et  $B$  deux polynômes de  $\mathbb{K}[X]$ .

$$\text{Si } AB = 0 \text{ alors } A = 0 \text{ ou } B = 0$$

En termes plus savants, l'anneau  $\mathbb{K}[X]$  est **intègre**.

*Démonstration :* Supposons  $AB = 0$  et  $A \neq 0$ . L'égalité  $\deg(AB) = \deg A + \deg B$  entraîne alors  $\deg B = -\infty$  et donc  $B = 0$ .  $\square$

*Exercice 1.3* Montrer que les seuls éléments inversibles (pour la multiplication) de  $\mathbb{K}[X]$  sont les polynômes constants non nuls.

**Remarque.** Pour tout entier naturel  $n$ , il est d'usage de noter  $\mathbb{K}_n[X]$  l'ensemble des polynômes de  $\mathbb{K}[X]$  de degré au plus  $n$ . Cet ensemble a une structure d'espace vectoriel sur  $\mathbb{K}$  (voir feuille d'exercices).

### 1.2.2 Valuation d'un polynôme

**Définition 1.10** La **valuation** du polynôme  $A = \sum_{k=0}^{\infty} a_k X^k$  (notée  $\text{val } A$ ) est, si le polynôme est non nul, le plus petit indice  $m$  tel que  $a_m \neq 0$ , sinon elle est égale à  $+\infty$  (convention).

**Proposition 1.11** Pour tous polynômes  $A$  et  $B$ , , avec les conventions  $\min(+\infty, d) = d$  et  $+\infty + d = +\infty$  pour tout  $d$  de  $\mathbb{N} \cup \{+\infty\}$ , on a :

$$\text{val}(A + B) \geq \min\{\text{val } A, \text{val } B\} \quad \text{et} \quad \text{val}(A \cdot B) = \text{val } A + \text{val } B$$

*Exercice 1.4* Démontrer cette proposition.

## 1.3 Autres opérations sur les polynômes

### 1.3.1 Substitution

On peut substituer un polynôme  $B$  à la variable  $X$  dans un autre polynôme  $A$  pour obtenir un nouveau polynôme  $A(B)$  (parfois noté aussi  $A \circ B$ ) : si  $A = a_0 + a_1 X + \dots + a_n X^n$ , alors  $A(B) = a_0 + a_1 B + \dots + a_n B^n$ .

**Exemple.** Si  $A = X^3 - 2X + 5$  alors  $A(X^2 - 1) = (X^2 - 1)^3 - 2(X^2 - 1) + 5 = X^6 - 3X^4 + X^2 + 6$ .

**Remarques.**

- Lorsque  $B = X$ ,  $A \circ B = A(X) = A$ . Le polynôme  $A$  peut donc aussi être noté  $A(X)$ .
- Lorsque  $B = 0$ ,  $A \circ B = A(0) = a_0$ . Lorsque  $A = 0$ ,  $A \circ B = 0(B) = 0$ .

**Proposition 1.12** Soient  $A$  et  $B$  deux polynômes non nuls de  $\mathbb{K}[X]$ . Alors :

$$\deg(A \circ B) = \deg(A) \cdot \deg(B)$$

**Proposition 1.13** Soit  $(A_1, A_2, B) \in (\mathbb{K}[X])^3$ . Alors :

- $(A_1 + A_2)(B) = A_1(B) + A_2(B)$
- $(A_1 A_2)(B) = A_1(B) \cdot A_2(B)$

*Exercice 1.5* Démontrer ces deux propositions.

### 1.3.2 Dérivation des polynômes

**Définition 1.14** Soit  $A = a_0 + a_1 X + \dots + a_n X^n$  un polynôme de  $\mathbb{K}[X]$ . On appelle **polynôme dérivé** de  $A$  et on note  $A'$  le polynôme noté  $A'$  défini par  $A' = a_1 + 2a_2 X + \dots + na_n X^{n-1}$  si  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $A' = 0$  si  $n = 0$ .

**Remarque.** Cette définition est purement algébrique et ne fait aucunement appel à la notion analytique de limite.

**Proposition 1.15** Soient  $A$  et  $B$  dans  $\mathbb{K}[X]$  et  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

- $(A + B)' = A' + B'$  et  $(\lambda A)' = \lambda A'$  : on dit que l'application  $P \mapsto P'$  est linéaire.
- $(AB)' = A'B + AB'$
- $(A \circ B)' = B' \cdot A' \circ B$

*Démonstration :* Montrons par exemple la formule sur le produit.

Pour montrer que  $(AB)' = A'B + AB'$ , on montre que ces deux polynômes ont les mêmes coefficients. En notant  $A = (a_0, a_1, \dots)$  et  $B = (b_0, b_1, \dots)$ , on a  $AB = (c_0, c_1, \dots)$  avec

$\forall n \in \mathbb{N}, c_n = \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k}$ . Pour tout  $n$  de  $\mathbb{N}$ , le coefficient de rang  $n$  dans le polynôme

- $(AB)'$  est  $(n+1)c_{n+1} = (n+1) \sum_{k=0}^{n+1} a_k b_{n+1-k}$ ,

- $A'B + AB'$  est  $\sum_{k=0}^n (k+1)a_{k+1}b_{n-k} + \sum_{k=0}^n a_k(n-k+1)b_{n-k+1}$  soit, en changeant  $k$  en  $k-1$

dans la première somme,  $\sum_{k=1}^{n+1} k a_k b_{n+1-k} + \sum_{k=0}^n a_k(n-k+1)b_{n-k+1}$ . Ce coefficient vaut donc

$$(n+1)a_{n+1}b_0 + \sum_{k=1}^n a_k(n-k+1+k)b_{n-k+1} + a_0(n+1)b_{n+1} = (n+1) \sum_{k=0}^{n+1} a_k b_{n+1-k}.$$

On a donc bien  $(AB)' = A'B + AB'$ . □

### Dérivation d'ordre supérieur.

On définit par récurrence les dérivées successives d'un polynôme  $A$  en posant :  $A^{(0)} = A$  et, pour tout  $n$  de  $\mathbb{N}$ ,  $A^{(n+1)} = (A^{(n)})'$ .  $A^{(n)}$  est appelé polynôme dérivé d'ordre  $n$  de  $A$ .

**Exemple.** Soit  $A = 2 + X + 3X^2 + X^4$ . Alors  $A' = 1 + 6X + 4X^3$ ,  $A'' = A^{(2)} = 6 + 12X^2$ ,  $A^{(3)} = 24X$ ,  $A^{(4)} = 24$  et  $A^{(5)} = 0$

*Exercice 1.6* Démontrer la formule de Leibniz : pour tous polynômes  $A$  et  $B$  et pour tout entier naturel non nul  $n$ ,

$$(AB)^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} A^{(k)} B^{(n-k)}$$

**Remarque.** Si  $A$  est un polynôme non constant alors on a  $\deg A' = \deg A - 1$ . En particulier, si  $A$  est degré  $n$  alors on a  $\forall k > n, A^{(k)} = 0$ .