

Pertinence de marches aléatoires classiques pour l'étude des transformations complètement positives

Dimitri Petritis

Institut de recherche mathématique de Rennes
Université de Rennes 1 et CNRS (UMR 6625)

Cergy, 5 décembre 2013

Variables aléatoires I

- Espace mesurable abstrait (Ω, \mathcal{F}) .
- Espace mesurable concret $(\mathbb{X}, \mathcal{X})$.
- V.a. à valeurs dans \mathbb{X} application $(\mathcal{F}, \mathcal{X})$ -mesurable $X : \Omega \rightarrow \mathbb{X}$.
- Mesure de probabilité $\mathbb{P} \in \mathcal{M}_1(\mathcal{F})$.

Remarque

\mathbb{P} n'intervient pas directement dans définition de X . Induit cependant **loi** de X :

$$\mathcal{X} \ni A \mapsto \mathbb{P}_X(A) := \mathbb{P}(X^{-1}(A)) = \mathbb{P}(\{\omega \in \Omega : X(\omega) \in A\}).$$

Remarque

Important dans définition de X : **espace concret** \mathbb{X} , pas espace abstrait Ω .

$$\mathbb{X} = \{0, 1\}, \mathcal{X} = \mathcal{P}(\mathbb{X}), \mathbb{P}_X = \frac{1}{2}(\delta_0 + \delta_1).$$

Question primordiale : Comment joue-t-on au « pile ou face » ?

Réponse du mathématicien

- D'après Kolmogorov : **il existe**
 - un espace probabilisé $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ et
 - une variable aléatoire $X : \Omega \rightarrow \mathbb{X}$,tels que $\mathbb{P}(\{\omega \in \Omega : X(\omega) = 0\}) = 1/2$.
- Il est même capable de vous donner des exemples explicites d'espaces $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ et de variables X !
- **On peut jouer au « pile ou face » mais comment joue-t-on vraiment ?**

Réponse de l'informaticien

- On appelle indéfiniment générateur de nombres aléatoires (U_n) (uniformément distribués sur $[0, 1]$). On construit la suite

$$X_n = \begin{cases} 0 & \text{si } U_n < 1/2 \\ 1 & \text{si } U_n \geq 1/2. \end{cases}$$

(X_n) est une suite i.i.d. de « pile ou face » honnêtes.

- Exemple d'un « bon » générateur de nombre aléatoires :
 - Choisir entier N_0 arbitraire entre 1 et m , où $m = 2^{31} - 1$.
 - Construire, pour $n \geq 0$, récurrence $N_{n+1} = 16807N_n \pmod m$.
 - Retourner $U_n = N_n/m$.
 - (U_n) est la suite des uniformes sur $[0, 1]$ de l'informaticien.
- Mais comment joue-t-on vraiment au « pile ou face » ?

Réponse du physicien (classique) I

- Pièce de monnaie = corps solide \Rightarrow suit équations de Newton.
- Sol approximativement plastique \Rightarrow pièce s'immobilise.
- $\Omega = (\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2)$ muni de sa tribu borélienne $\mathcal{B}(\Omega)$.
- Pièce lancée avec condition initiale distribuée selon \mathbb{P} à « petit support », suit flot newtonien.
- $T = \inf\{t > 0 : Z_t = 0, \mathbf{V}_t = 0, \mathbf{M}_t = 0\}$.

$$X = \begin{cases} 0 & \text{si } \mathbf{N}_T \cdot \mathbf{e}_3 \leq 0 \\ 1 & \text{si } \mathbf{N}_T \cdot \mathbf{e}_3 > 0. \end{cases}$$

- Donc aléa classique = **réductible**.

Réponse du physicien (classique) II



[Diaconis, Holmes, Montgomery, Dynamical bias in the coin toss, SIAM Review 2007.]

Mais comment joue-t-on vraiment au « pile ou face » ?

Réponse de Kolmogorov

Définition

$\mathbb{B} = \{0, 1\}$, $\mathbb{B}^* = \cup_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{B}^n$, \mathcal{T} machines de Turing, $K : \mathcal{T} \rightarrow \mathbb{B}^*$ leur codage en binaire. **Complexité de Kolmogorov** de $\beta \in \mathbb{B}^*$:

$$C(\beta) := \inf \{ |K(t)\alpha| : t \in \mathcal{T}, t \text{ sur entrée } \alpha \text{ s'arrête donnant } \beta \}.$$

Suite β est dite **aléatoire**, si

$$C(\beta) = \mathcal{O}(|\beta|).$$

Corollaire

Il n'existe

- *ni d'algorithme informatique*
- *ni de système physique (classique) fini*

permettant de jouer au « pile ou face ». **Réductibilité de l'aléa classique.**

Systèmes quantiques

- On joue au « pile ou face » à l'aide d'un GQVNA.



Quantis-USB-4M module

- 4Mbps of true quantum randomness
- Certified by Swiss National Laboratory
- USB 2.0 interface
- OS Support: Windows, Linux, Solaris, FreeBSD, MAC OS X
- Demo application

990 €

Quantity : (Promotional offer : free shipping for online purchases)

- Systèmes classiques = cas particulier des systèmes quantiques.
- Aucune expérience n'a mis la mécanique quantique en défaut.
- 1/3 de l'économie mondiale basée sur phénomènes quantiques.
- Théorie riche et intéressante mais fortement contre-intuitive.
- **Localité, contextualité, irréductibilité de l'aléa quantique, perturbation irréversible de l'état par la mesure, certains états purs ont des marginales non extrémales, etc.**
- Plusieurs tentatives de faire rentrer MQ dans cadre probabiliste classique (variables cachées).

Inégalités de Bell

Si variables cachées \Rightarrow théorie de Kolmogorov valide.

Proposition (Inégalité de Bell à quatre variables)

X_1, X_2, Y_1, Y_2 quadruplet arbitraire de v.a. à valeurs dans $\{0, 1\}$. Alors

$$\mathbb{P}(X_1 = Y_1) \leq \mathbb{P}(X_1 = Y_2) + \mathbb{P}(X_2 = Y_2) + \mathbb{P}(X_2 = Y_1).$$

Démonstration.

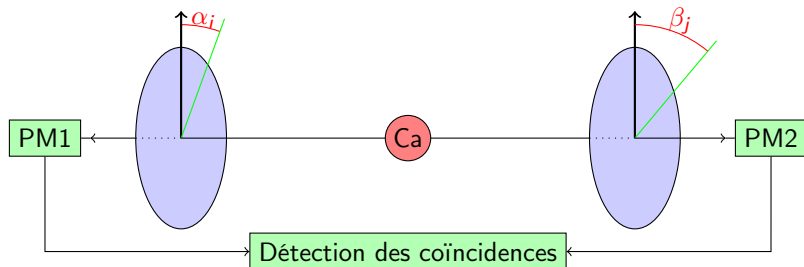
Les v.a. étant à valeurs dans $\{0, 1\}$, suffisant de vérifier sur les 16 réalisations possibles du quadruplet $(X_1(\omega), X_2(\omega), Y_1(\omega), Y_2(\omega))$ que

$$\{X_1 = Y_1\} \subseteq \{[X_1 = Y_2] \vee [X_2 = Y_2] \vee [X_2 = Y_1]\}.$$



L'expérience d'Orsay

[Aspect, Dalibard, Roger. Experimental test of Bell's inequalities using time-varying analyzers, Phys. Rev. Lett., 49 : 1804–1807 (1982).]



Expérience admet explication quantique mais pas classique.
Établit impossibilité de description classique de l'aléa quantique sans violation de localité.

Réfutation expérimentale de l'hypothèse de variables cachées

- $X_\alpha := 1 \Leftrightarrow \{\text{photon gauche traverse si polariseur orienté } \alpha\}$.
- $Y_\beta := 1 \Leftrightarrow \{\text{photon droit traverse si polariseur orienté } \beta\}$.
- Fait expérimental : $\mathbb{P}(X_\alpha = Y_\beta) = \sin^2(\alpha - \beta)$.
- Inégalités de Bell :

$$\mathbb{P}(X_{\alpha_1} = Y_{\beta_1}) \leq \mathbb{P}(X_{\alpha_1} = Y_{\beta_2}) + \mathbb{P}(X_{\alpha_2} = Y_{\beta_1}) + \mathbb{P}(X_{\alpha_2} = Y_{\beta_2}).$$

- En choisissant $\alpha_1 = 0$, $\alpha_2 = \pi/3$, $\beta_1 = \pi/2$ et $\beta_2 = \pi/6$:

$$\sin^2(\pi/2) \leq \sin^2(-\pi/6) + \sin^2(-\pi/6) + \sin^2(\pi/6);$$

autrement dit $\Rightarrow 1 \leq 1/4 + 1/4 + 1/4$.

Mesure physique . . .

. . . vue comme modèle statistique abstrait

Postulat

- Soient \mathbf{S} un ensemble abstrait d'états et \mathbf{O} un ensemble abstrait d'observables.
- Pour toute observable $M \in \mathbf{O}$ il existe un ensemble^a $\mathbb{X} \subseteq \mathbb{R}$ de valeurs possibles de M .
- **Mesurer** M dans état ρ signifie déterminer mesure de probabilité $\pi := \pi_M^\rho$ sur $(\mathbb{X}, \mathcal{X})$.

a. \mathbb{X} peut être non-dénombrable ; pour cet exposé, \mathbb{X} dénombrable (fini or infini).

Remarque

À M et ρ fixés, pour toute valeur possible $x \in \mathbb{X}$ de l'observable,

$\pi_M^\rho(x) = \mathbb{P}(\text{observable } M \text{ prend valeur } x \text{ tandis que système dans état } \rho)$.

Rappel sur noyaux stochastiques I

Définition

(Ω, \mathcal{F}) et $(\mathbb{X}, \mathcal{X})$ espaces mesurables. Application

$$K : \Omega \times \mathcal{X} \rightarrow [0, 1]$$

est un **noyau stochastique** de (Ω, \mathcal{F}) dans $(\mathbb{X}, \mathcal{X})$ si

- $\forall \omega \in \Omega, K(\omega, \cdot)$ probabilité sur \mathcal{X} et
- $\forall A \in \mathcal{X}, K(\cdot, A)$ fonction mesurable.

Rappel sur noyaux stochastiques II

- $K(\omega, \cdot)$ probabilité ; définit foncteur **contravariant** $b\mathcal{X} \ni f \mapsto Kf \in b\mathcal{F}$ par

$$Kf(\omega) := \int_{\mathbb{X}} K(\omega, dx)f(x).$$

- $K(\cdot, A)$ fonction mesurable (bornée) ; définit foncteur **covariant** $\mathcal{M}_1(\mathcal{F}) \ni \mu \mapsto \mu K \in \mathcal{M}_1(\mathcal{X})$ par

$$\mu K(A) := \int_{\Omega} \mu(d\omega)K(\omega, A).$$

$$\begin{array}{ccc}
 b\mathcal{F} & \xleftarrow{b(K):=K} & b\mathcal{X} \\
 b \uparrow & & \uparrow b \\
 (\Omega, \mathcal{F}) & \xrightarrow{K} & (\mathbb{X}, \mathcal{X}) \\
 \mathcal{M}_1 \downarrow & & \downarrow \mathcal{M}_1 \\
 \mathcal{M}_1(\mathcal{F}) & \xrightarrow{\mathcal{M}_1(K):=K} & \mathcal{M}_1(\mathcal{X}).
 \end{array}$$

Parier avec un dé classique I

- dé montre face $\omega \in \Omega := \{1, 2, \dots, 6\}$.
- Gain net du parieur déterminé par v.a.

$$X(\omega) = [(\omega - 1 \bmod 3) - 1] \in \mathbb{X} := \{-1, 0, 1\}.$$

- Deux manières de représenter information véhiculée par X :
 - comme vecteur 6-dimensionnel V ,
 - comme **matrice 6×3 stochastique déterministe**
 $K(\omega, x) := K(\omega, \{x\})$:

$$V := \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}; K = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Parier avec un dé classique II

Observable X équivalente à la famille $M = (M_x)_{x \in \mathbb{X}}$ d'observables élémentaires

$$M_x(\omega) := K(\omega, x) = \mathbb{1}_x(X(\omega)) = \mathbb{1}_{X^{-1}(\{x\})}(\omega) = \delta_{X(\omega)}(\{x\}).$$

$$M_{-1} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; M_0 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; M_1 := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Remarque

- $\forall x \in \mathbb{X}, \omega \in \Omega, M_x(\omega) \geq 0$ et $M_x^2(\omega) = M_x(\omega)$. (i.e. M_x projections).
- $\sum_{x \in \mathbb{X}} M_x = 1$. ($(M_x)_{x \in \mathbb{X}}$ résolution de l'identité).
- $X = \sum_{x \in \mathbb{X}} M_x x$. (« Décomposition spectrale » de X).

Définition

Mesure physique ci-dessus appelée **franche**.

Parier avec un dé classique III

- États

$$\mathbf{S} \simeq \text{PV} := \left\{ \rho \in \mathbb{R}_+^{\text{card}\Omega} : \sum_{\omega \in \Omega} \rho(\omega) = 1 \right\} \simeq \mathcal{M}_1(\Omega) = \left\{ \sum_{\omega \in \Omega} \rho(\omega) \delta_\omega, \rho \in \text{PV} \right\}.$$

\mathbf{S} convexe ; $\mathbf{S}_p := \text{Extr } \mathbf{S} \simeq \{ \delta_\omega, \omega \in \Omega \} \simeq \{ \rho \in \text{PV} : \exists \omega_0, \rho(\omega_0) = 1 \}$.

- **Mesure physique** détermine probabilité $\pi_M^\rho \in \mathcal{M}_1(\mathbb{X})$ par

$$\begin{aligned} \pi_M^\rho(x) &= \rho(\{\omega \in \Omega : X(\omega) = x\}) = \sum_{\omega \in X^{-1}(\{x\})} \rho(\omega) \\ &= \sum_{\omega \in \Omega} \rho(\omega) M_x(\omega) = \langle \rho, M_x \rangle. \end{aligned}$$

- Mesure avec filtrage = probabilité conditionnelle :

$$\rho_x(\omega) := \frac{M_x \rho M_x}{\langle \rho, M_x \rangle}(\omega) = \mathbb{P}(\text{le dé montre face } \omega | X = x).$$

Parier avec un dé classique IV

- Exemple de 2 **préparations** différentes du système « dé » :

$$\rho_1 = \left(\frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}\right); \quad \rho_2 = \left(\frac{1}{32}, \frac{1}{32}, \frac{1}{16}, \frac{1}{8}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2}\right)$$

- Probabilités correspondantes dans $\mathcal{M}_1(\mathbb{X})$:

$$\pi_M^{\rho_1} = \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right); \quad \pi_M^{\rho_2} = \left(\frac{5}{32}, \frac{9}{32}, \frac{18}{32}\right).$$

- Espérance de gain $\mathbb{E}_\rho(X) = \sum_{x \in \mathbb{X}} \pi_M^\rho(x)x$:

$$\mathbb{E}_{\rho_1}(X) = 0; \quad \mathbb{E}_{\rho_2}(X) = -\frac{5}{32} + \frac{18}{32} = \frac{13}{32}.$$

Parier stochastiquement avec un dé classique I

Gain net du parieur (observable) $\leftrightarrow K$, mais maintenant K **matrice stochastique non-déterministe**, ex.

$$K = \begin{pmatrix} \frac{4}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & \frac{4}{5} \end{pmatrix} \Rightarrow M_{-1} = \begin{pmatrix} \frac{4}{5} \\ 0 \\ \frac{1}{5} \\ \frac{4}{5} \\ 0 \\ \frac{1}{5} \end{pmatrix}; M_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}; M_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} \\ 0 \\ \frac{4}{5} \\ \frac{1}{5} \\ 0 \\ \frac{4}{5} \end{pmatrix} \Rightarrow V = \begin{pmatrix} \frac{-3}{5} \\ 0 \\ \frac{3}{5} \\ \frac{-3}{5} \\ 0 \\ \frac{3}{5} \end{pmatrix}.$$

Remarque

$$V(\omega) = \mathbb{E}(X | \text{dé montre face } \omega).$$

Parier stochastiquement avec un dé classique II

Remarque

- $\forall x \in \mathbb{X}, \omega \in \Omega, M_x(\omega) \geq 0$ mais $M_x^2(\omega) \leq M_x(\omega)$. (i.e. M_x ne sont pas de projections).
- $\sum_{x \in \mathbb{X}} M_x = 1$. ($(M_x)_{x \in \mathbb{X}}$ résolution de l'identité).
- $\pi_M^\rho(x) = \langle \rho, M_x \rangle = \sum_{\omega \in \Omega} \rho(\omega) M_x(\omega)$. (Mais (M_x) ne fournissent pas décomposition spectrale de X).
- Mais espérance de gain dans état ρ exprimé par $\mathbb{E}_\rho X = \sum_{x \in \mathbb{X}} \pi_M^\rho(x) x$.

Définition

Famille $M = (M_x)$ avec M_x variables ≥ 0 mais non nécessairement des projections appelée **mesure floue ou probabiliste**.

Parier stochastiquement avec un dé classique III

Avec ρ_1 and ρ_2 précédents :

$$\pi_M^{\rho_1} = \rho_1 K = \left(\frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6} \right) \begin{pmatrix} \frac{4}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & \frac{4}{5} \end{pmatrix} = \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3} \right);$$

$$\pi_M^{\rho_2} = \rho_2 K = \left(\frac{1}{32}, \frac{1}{32}, \frac{1}{16}, \frac{1}{8}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2} \right) \begin{pmatrix} \frac{4}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & 0 & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & \frac{4}{5} \end{pmatrix} = \left(\frac{38}{160}, \frac{45}{160}, \frac{77}{160} \right).$$

$$\mathbb{E}_{\rho_1}(X) = 0; \mathbb{E}_{\rho_2}(X) = \frac{39}{160}.$$

Mesures quantiques de von Neumann (i.e. projectives) I

Observables opérateurs auto-adjoints sur \mathbb{H} . e.g. $\mathbb{H} = \mathbb{C}^2$, $X = \begin{pmatrix} 1 & 2i \\ -2i & -2 \end{pmatrix}$.

Élémentaire de calculer

Valeurs propres x	Vecteurs propres \mathbf{u}_x	Orthoprojections $M_x = \mathbf{u}_x\rangle\langle\mathbf{u}_x $
-3	$\frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -i \\ 2 \end{pmatrix}$	$\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & -2i \\ 2i & 4 \end{pmatrix}$
2	$\frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2i \\ 1 \end{pmatrix}$	$\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & 2i \\ -2i & 1 \end{pmatrix}$

Vérifier

- $M_x \geq 0$ (donc auto-adjoints) et $M_x^2 = M_x$ (i.e. M_x orthoprojections).
- $\sum_{x \in \text{spec } X} M_x = I_{\mathbb{H}}$ (résolution de l'identité).
- $X = \sum_{x \in \text{spec } X} M_x x$ (décomposition spectrale).

Mesures quantiques de von Neumann (i.e. projectives) II

- États correspondent à des opérateurs densité :

$$\mathbf{S} = \{\rho : \rho \in \mathcal{B}(\mathbb{H}), \rho^* = \rho, \rho \geq 0, \text{tr}(\rho) = 1\} = \mathcal{D}(\mathbb{H}).$$

\mathbf{S} convexe ; $\mathbf{S}_\rho := \text{Extr } \mathbf{S} = \{\rho \in \mathcal{D}(\mathbb{H}) : \rho^2 = \rho\} \subseteq \mathcal{P}(\mathbb{H})$.

- Mesure $(M_x)_{x \in \text{spec } X}$ dans état ρ détermine π_M^ρ sur $\mathbb{X} = \text{spec } X$:

$$\pi_M^\rho(x) = \text{tr}(\rho M_x) = \langle \rho, M_x \rangle.$$

- Espérance de X dans état ρ :

$$\mathbb{E}_\rho(X) = \sum_x \pi_M^\rho(x)x = \sum_x \text{tr}(\rho M_x)x = \text{tr}[\rho(\sum_x M_x x)] = \text{tr}(\rho X) = \langle \rho, X \rangle.$$

- Loi conditionnelle avec filtrage à M_x dans état ρ :

$$\rho_x = \frac{M_x \rho M_x}{\langle \rho, M_x \rangle} \quad (\text{très contre-intuitive malgré similitude avec classique})!$$

Mesures quantiques de von Neumann (i.e. projectives) III

Définition

- Résolution de l'identité en famille d'**orthoprojections orthogonales**
 $M = (M_x)_{x \in \mathbb{X}}$ est dite **mesure quantique franche**.
- À toute mesure franche correspond opérateur auto-adjoint X admettant famille M comme décomposition spectrale
$$X = \sum_{x \in \mathbb{X}} M_x x.$$

Remarque

Comme en classique,

$$X \leftrightarrow (M_x)_{x \in \mathbb{X}},$$

où maintenant $\mathbb{X} = \text{spec } X$.

Mesures à valeurs opérateurs positifs (MVOP)

Définition

- $M = (M_x)_{x \in \mathbb{X}}$ famille d'opérateurs auto-adjoints de $\mathcal{B}(\mathbb{H})$
 - formant résolution de l'identité (i.e. $\sum_{x \in \mathbb{X}} M_x = I_{\mathbb{H}}$)
 - en termes d'opérateurs^a $M_x \geq 0$appelée **mesure floue** ou **MVOP**.
- Dans état $\rho \in \mathbf{S}$, mesure floue détermine probabilité π_M^ρ sur \mathbb{X} par

$$\pi_M^\rho(x) = \text{tr}(\rho M_x).$$

$\sum_{x \in \mathbb{X}} \pi_M^\rho(x)x$ correspond à l'**espérance** de l'observable M .

a. $B \geq 0 \Leftrightarrow \text{spec } B \subseteq \mathbb{R}_+ \Leftrightarrow \forall \psi \in \mathbb{H}, \langle \psi | B \psi \rangle \geq 0 \Leftrightarrow \exists A \in \mathcal{B}(\mathbb{H}) : B = A^* A$.

Transformation de Kraus I

Remarque

Mesures franches \subseteq des mesures floues \subseteq des mesures floues généralisées (i.e. ne vérifiant pas $\sum_x M_x = I_{\mathbb{H}}$).

- $M_x \geq 0 \Leftrightarrow \exists A_x \in \mathcal{B}(\mathbb{H}) : M_x = A_x^* A_x$.
- $\pi_M^\rho(x) = \text{tr}(\rho M_x) = \text{tr}(\rho A_x^* A_x) = \text{tr}(A_x \rho A_x^*)$.
- État **conditionné** à ce que observable prenne valeur x :
$$\rho_x = \phi_x(\rho) := \frac{A_x \rho A_x^*}{\text{tr}(A_x \rho A_x^*)}$$
- État moyenné : $\Phi(\rho) = \sum_x \pi_M^\rho(x) \phi_x(\rho) = \sum_x A_x \rho A_x^*$.
- Second mesure dans état ρ_x . État conditionnel à valeur observée y :
$$\rho_{xy} = \frac{A_y \rho_x A_y^*}{\text{tr}(A_y \rho_x A_y^*)} = \frac{A_y A_x \rho A_x^* A_y^*}{\text{tr}(A_y A_x \rho A_x^* A_y^*)}$$
- État moyenné : $\Phi(\Phi(\rho)) = \Phi^{\circ 2}(\rho) = \sum_{x,y} A_y A_x \rho A_x^* A_y^*$.

Transformation de Kraus II

- Φ définie initialement sur $\mathcal{D}(\mathbb{H})$ peut-être étendue à $\mathcal{B}(\mathbb{H})$:

$$\mathcal{B}(\mathbb{H}) \ni T \mapsto \Phi(T) := \sum_{x \in \mathbb{X}} A_x T A_x^* \in \mathcal{B}(\mathbb{H}).$$

- $\Phi \geq 0$ signifie $T \geq 0 \Rightarrow \Phi(T) \geq 0$.
- Φ **complètement positive** (cp) signifie¹

$$\text{id}_k \otimes \Phi : \mathbb{M}_k \otimes \mathcal{B}(\mathbb{H}) \rightarrow \mathbb{M}_k \otimes \mathcal{B}(\mathbb{H}) \geq 0, \forall k \geq 1.$$

Théorème (de Kraus pour applications cp)

Si $\Phi : \mathcal{B}(\mathbb{H}) \rightarrow \mathcal{B}(\mathbb{H})$ est normale et cp, il existe famille $(A_x)_{x \in \mathbb{X}}$ in $\mathcal{B}(\mathbb{H})$, t.q.

$$\Phi(T) := \sum_{x \in \mathbb{X}} A_x T A_x^*.$$

1. En dimension finie, Φ est cp ssi matrice de Choi C_k^Φ de Φ :

$$C_k^\Phi := \text{id}_k \otimes \Phi \left(\sum_{i,j} E_{ij} \otimes E_{ij} \right) = \sum_{i,j} E_{ij} \otimes \Phi(E_{ij}) \geq 0, \forall k \geq 1.$$

Transformations de Kraus III

Définition

- Famille (A_x) appelée famille **d'opérateurs de Kraus** de l'application cp Φ .
- $\mathcal{A} = \text{vect}(A_x, A_x^*, x \in \mathbb{X})$.
 $\mathcal{A}' = \{T \in \mathcal{B}(\mathbb{H}) : [T, A_x] = [T, A_x^*] = 0, \forall x \in \mathbb{X}\}$.
- Φ **préserve l'identité** si $\sum_x A_x A_x^* = I_{\mathbb{H}}$.
- Φ **préserve la trace** si $\sum_x A_x^* A_x = I_{\mathbb{H}}$.
- **préserve l'unité = opération quantique ou Markovienne** ;
préserve l'identité et la trace = **canal quantique**.
- **Frontière de Poisson** de Φ : $\text{Fix}(\Phi) := \{T \in \mathcal{B}(\mathbb{H}) : \Phi(T) = T\}$.

Remarque

- $\Phi(T) = \sum_{x \in \mathbb{X}} A_x T A_x^*$, $M_x = A_x^* A_x$
- $\rho \in \mathbf{S}$. Définir $S_0 = \rho \in \mathbf{S}$, récursivement $S_{n+1} = \Phi(S_n)$.
- S_n converge-t-elle ? Si oui, en quel sens ? Quelle relation avec $\text{Fix}(\Phi)$?

Intermède

pour mesures projectives

Commencer par état initial $S_0 \in \mathbf{S}$, répéter mesures projectives (P_x) pour obtenir suite d'états moyennés S_1, S_2, \dots après mesure.

- Classiquement (pour $\Omega \simeq \mathbb{X}$) (S_i) sont mesures de probabilité avec
 - $S_0 = \mathbb{P}$ et $S_1 = \sum_x \mathbb{P}(\cdot | X = x) \mathbb{P}(X = x) = \mathbb{P}(\cdot)$,
 - Donc $\mathbb{P} = S_0 = S_1 = S_2 = \dots$
- Quantiquement S_i sont opérateurs densité avec
 - $S_0 = \rho$ et $\rho' = \sum_x P_x \rho P_x$ (diagonale i.e. **probabilité classique** exprimée comme matrice densité) et $S_n = S_1, n \geq 1$.
 - Donc $S_0 = \rho$ et $\rho' = S_1 = S_2 = \dots$
- **Inintéressant** tant classiquement que quantiquement.

Intermède

pour mesures floues

- Classiquement
 - $S_0 = \mathbb{P}$ et $S_1 = \sum_x \mathbb{P}M_x(\cdot) = \mathbb{P}(\cdot)$,
 - Donc $\mathbb{P} = S_0 = S_1 = S_2 = \dots$ (inintéressant).
- Quantiquement S_i sont opérateurs densité avec
 - $S_0 = \rho$ et $S_1 = \sum_x A_x \rho A_x^*$ (ρ et A_x ne commutent pas!)
 - Donc $S_n = \sum_{x_1, \dots, x_n} A_{x_n} \cdots A_{x_1} \rho A_{x_1}^* \cdots A_{x_n}^*$.

Transformation de Kraus IV

- En écrivant $\Phi(\rho) = \sum_x \pi_M^\rho(x) \phi_x(\rho)$,
- on observe que (S_n) est une chaîne de Markov classique sur \mathbf{S} :

$$P(\rho, B) := \mathbb{P}(S_{n+1} \in B | S_n = \rho) = \sum_x \pi_M^\rho(x) \delta_{\phi_x(\rho)}(B).$$

- Introduire chaîne de Markov augmentée $Z_n := (S_n, X_n) \in \mathbf{S} \times \mathbb{X}$.

$$Q((\rho, x), B \times J) := \mathbb{P}(Z_{n+1} \in B \times J | Z_n = (\rho, x)) = \sum_{y \in \mathbb{X}} \pi_M^\rho(B) \delta_{\phi_y(\rho)}(B) \delta_y(J).$$

(X_n) est une **chaîne de Markov cachée** :

$$\mathbb{P}(X_{n+1} = y | Z_n = (\rho, x)) = \pi_M^\rho(y).$$

Résultats I

La suite (S_n) ne converge pas en général. Cependant.

Théorème

Soit $\tau_n^{(m)} = \text{tr}(S_n^m) \in [0, 1]$, avec $m \geq 2$. Pour $m \geq 2$ fixé, la suite $\tau_n^{(m)}$ est une sousmartingale uniformément bornée. Il existe v.a. $\tau^{(m)}$ à valeurs dans $[0, 1]$ t.q.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \tau_n^{(m)} \stackrel{p.s., L^1}{=} \tau^{(m)}.$$

Remarque

$\mathbb{P}_\rho(\tau^{(m)} = 1) = 1 \Leftrightarrow$ **purification** asymptotique de l'état initial ρ . Sinon suite (S_n) non purifiante.

Dimension finie : Maassen-Kümmerer (2006).

Dimension infinie : thèse de Jacques-Bunrith Lim (2011) tel-0063763.

Résultats II

Théorème (ergodique)

Il existe v.a. $S \in \text{Fix}(\Phi) \subset \mathbf{S}$ t.q.

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N S_n \stackrel{w^*}{=} S \text{ p.s.}$$

Monoïdes et marches aléatoires

Structure combinatoire algébrique

- Alphabet $\mathbb{A} = \{E, N, W, S\}$; $\mathbb{A}^* = \bigcup_{n=0}^{\infty} \mathbb{A}^n$, où

$$\mathbb{A}^0 = \{()\}, \quad \mathbb{A}^n = \{w = (w_1, \dots, w_n), w_i \in \mathbb{A}\}, n \in \mathbb{N}.$$

- (\mathbb{A}^*, \circ) où $w \circ u$ concaténation des mots w est u un **monoïde combinatoire**.

Exemple : $e = ()$, $u = NWSWE$, $v = ESEEN$

$$e \circ u = u = u \circ e,$$

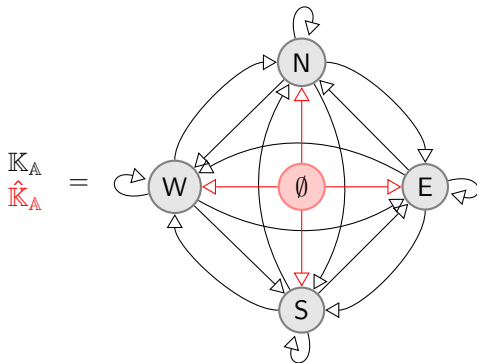
$$e \circ v = v = v \circ u,$$

$$u \circ v = NWSWE|ESEEN,$$

$$v \circ u = ESEEN|NWSWE.$$

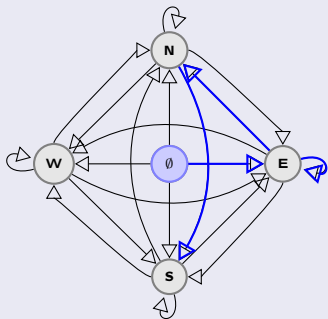
The complete graphs \mathbb{K}_A and $\hat{\mathbb{K}}_A$

$$A = \{E, N, W, S\}.$$

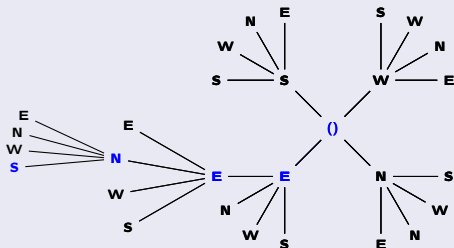


Path space tree generated by a finite automaton \mathbb{K}_A

A path on $\hat{\mathbb{K}}_A$



The path on $PS(\hat{\mathbb{K}}_A)$



The path on A^*

$(\)EENS$

Monoïdes et marches aléatoires

Structure probabiliste

ν probabilité supportée par \mathbb{A} .

$$P(\alpha, \beta) = \mathbb{P}(X_{n+1} = \beta | X_n = \alpha) = \begin{cases} \nu(a), & \text{if } \beta = \alpha a \\ 0, & \text{sinon.} \end{cases}$$

Représentation de S_n en termes des marches aléatoires

- Poser $\mathbb{A} = \mathbb{X}$ (considérer uniquement cas fini).
- $\xi \in \mathbb{X}^* \Rightarrow \exists n \geq 0 : \xi \in \mathbb{X}^n$.
- $\mathbb{X}^n = \{(x_1, \dots, x_n) : x_i \in \mathbb{X}\}$.
- Pour $\xi = (x_1, \dots, x_n)$, définir
 - $A_\xi^* = A_{x_1}^* \cdots A_{x_n}^*$ et $A_\xi = A_{x_n} \cdots A_{x_1}$.
 - $\phi_{\xi \upharpoonright_{n-1}}(\rho) = \phi_{x_{n-1}} \circ \cdots \circ \phi_{x_1}(\rho)$.

Théorème

Soient $\rho \in \mathbf{S}$ et $S_n = \Phi^{\circ n}(\rho)$. Alors

- $\forall n \geq 1, S_n = \sum_{\xi \in \mathbb{X}^n} A_\xi \rho A_\xi^*$.
- $\mathbb{P}((X_1, \dots, X_n) = \xi) = \pi_M^{\phi_{\xi \upharpoonright_{n-1}}(\rho)}(x_n)$.

Remarque

Processus (S_n) déterminé **uniquement par trajectoire combinatoire** ξ ; (X_n) par **marche aléatoire dynamique** sur \mathbb{X}^* avec probabilité de transition $\phi_{\xi|\xi|-1}(\rho)$.

Généralisation aux semi-groupoïdes

Graphes dirigés

Exemple

- **Grphe dirigé** : $\mathbb{G} = (\mathbb{G}^0, \mathbb{G}^1, s, t)$ avec \mathbb{G}^0 et \mathbb{G}^1 ensembles dénombrables (finis ou infinis) de sommets (trajectoires de longueur 0) et d'arêtes (trajectoires de longueur 1) et $s, t : \mathbb{G}^1 \rightarrow \mathbb{G}^0$ les applications source et terminus.

- Pour $n \geq 2$ définir

$$\mathbb{G}^n = \{\alpha = \alpha_n \dots \alpha_1, \alpha_i \in \mathbb{G}^1, s(\alpha_{i+1}) = t(\alpha_i)\} \subseteq (\mathbb{G}^1)^n,$$

et $\text{PS}(\mathbb{G}) = \cup_{n \geq 0} \mathbb{G}^n$ l'**espace des trajectoires** de \mathbb{G} . s, t s'étendent trivialement sur $\text{PS}(\mathbb{G})$.

- En définissant $\Gamma = \text{PS}(\mathbb{G})$, $\Gamma^2 = \{(\beta, \alpha) \in \Gamma \times \Gamma : s(\beta) = t(\alpha)\}$ et $\cdot : \Gamma^2 \rightarrow \mathbb{G}$ la concaténation admissible gauche, $(\Gamma, \Gamma^2, \cdot)$ est un **semigroupoïde** avec unités \mathbb{G}^0 .

Représentation hilbertienne de $PS(\mathbb{G})$

- Graphe dirigé localement fini : $\mathbb{G} = (\mathbb{G}^0, \mathbb{G}^1, s, t)$ (donc $PS(\mathbb{G})$),
- Mots de $PS(\mathbb{G})$ non libres \Rightarrow **contextualité**.
- Espace de Fock : $\mathbb{H}_{\mathbb{G}} = \ell^2(PS(\mathbb{G}))$, avec $(\psi_{\alpha})_{\alpha \in PS(\mathbb{G})}$ b.o.n.
- Pour $\beta \in PS(\mathbb{G})$, $a \in \mathbb{G}^1$ et $v \in \mathbb{G}^0$, définir

$$L_a |\psi_{\beta}\rangle = \begin{cases} |\psi_{a\beta}\rangle & s(a) = t(\beta), \\ 0 & \text{sinon,} \end{cases}$$

$$L_v |\psi_{\beta}\rangle = \begin{cases} |\psi_{v\beta}\rangle = |\psi_{\beta}\rangle & v = t(\beta), \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

- **Algèbre semigroupeïdale gauche libre :**

$$\mathfrak{L}_{\mathbb{G}} = \overline{\text{Alg}}^{\text{wot}} \{L_v, L_a, v \in \mathbb{G}^0, a \in \mathbb{G}^1\}.$$

Représentation de $PS(\mathbb{G})$

- Pour $a \in \mathbb{G}^1$, et $v \in \mathbb{G}^0$,

$$L_a = \sum_{\beta \in t^{-1}(s(a))} |\psi_{a\beta}\rangle\langle\psi_\beta|, \quad L_v = \sum_{\beta \in t^{-1}(v)} |\psi_\beta\rangle\langle\psi_\beta|.$$

- L_v est auto-adjoint, positif, $L_v^*L_v = L_v^2 = L_v$ (projection).
- L_a^* est un opérateur d'annihilation ; $L_a^*L_a = L_{s(a)}$.
- L_a est une isométrie partielle.
- $L_aL_a^* = \sum_{\beta \in t^{-1}(s(a))} |\psi_{a\beta}\rangle\langle\psi_{a\beta}|$, donc $\sum_{a \in t^{-1}(v)} L_aL_a^* = L_v$.

C^* -algèbre de Cuntz-Krieger de \mathbb{G}

- Soient $\{R_a, a \in \mathbb{G}^1\}$ isométries partielles et $\{P_v, v \in \mathbb{G}^0\}$ projections t.q. :

$$u, v \in \mathbb{G}^0, u \neq v \Rightarrow P_u P_v = 0,$$

$$a, b \in \mathbb{G}^1, a \neq b \Rightarrow R_a^* R_b = 0,$$

$$a \in \mathbb{G}^1 \Rightarrow R_a^* R_a = P_{s(a)},$$

$$a \in \mathbb{G}^1 \Rightarrow R_a R_a^* \leq P_{t(a)},$$

$$v \in \mathbb{G}^0, |t^{-1}(v)| \neq 0, \infty \Rightarrow \sum_{a \in t^{-1}(v)} R_a R_a^* = P_v.$$

- Alors il existe C^* -algèbre universelle de \mathbb{G} , $C^*(\mathbb{G})$, l'algèbre de Cuntz-Krieger.

[Cuntz-Krieger (1980), Raeburn-Szymański (2004)].

- For $\alpha \in \text{PS}(\mathbb{G})$, $|\alpha| \geq 1$, $R_\alpha = R_{\alpha_{|\alpha|}} \cdots R_{\alpha_1}$.

Causalité quantique

[Markopoulou-Smolin (1997), Kribs-Markopoulou (2005), Malyshev (2001).]

Soit $\mathbb{G} = (\mathbb{G}^0, \mathbb{G}^1, s, t)$ **acyclique** et $u, v \in \mathbb{G}^0$.

- Ordre partiel induit :

$$[u \prec v] \Leftrightarrow [\exists \alpha \in \text{PS}(\mathbb{G}) : s(\alpha) = u, t(\alpha) = v],$$

- **Structure causale quantique :**

- À tout $v \in \mathbb{G}^0$ associer \mathbb{H}_v fini-dimensionnel.
- If $u \not\prec v$ and $v \not\prec u$, alors $u \sim v$ (u et v sont non-reliés causalement); espace de Hilbert conjoint $\mathbb{H}_u \otimes \mathbb{H}_v$.
- $\forall a \in \mathbb{G}^1$, il existe canal quantique $\Phi_a : \mathbb{M}_{s(a)} \rightarrow \mathbb{M}_{t(a)}$, où \mathbb{M}_v l'algèbre des matrices agissant sur \mathbb{H}_v .
- Ensemble parallèle : $\xi \subset \mathbb{G}^0$ t.q. $\forall u, v \in \xi \Rightarrow u \sim v$. Algèbre des matrices $\mathbb{M}_\xi = \otimes_{v \in \xi} \mathbb{M}_v$ agit sur $\mathbb{H}_\xi = \otimes_{v \in \xi} \mathbb{H}_v$.
- Si ξ et ζ ensembles parallèles t.q. toute trajectoires vers le futur de ξ intersecte ζ et toute trajectoire émanant du passé arrivant à ζ a nécessairement intersecté ξ , correspondent à l'évolution d'un système fermé : $U_{\xi, \zeta} : \mathbb{H}_\xi \rightarrow \mathbb{H}_\zeta$.