

## 1. GROUPES DE MATRICES / GROUPES LINÉAIRES

**Exercice 1** (Groupes de matrices sur  $\mathbb{Z}$ ).

1. La matrice  $A = \begin{bmatrix} 5 & 4 & 3 \\ 6 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$  est-elle dans  $GL(3, \mathbb{Z})$  ?

2. Soit  $M = \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 4 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 6 & 5 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$ . Par des opérations élémentaires sur les lignes de  $M$  transformer-la en une matrice dont le premier bloc  $3 \times 3$  est le bloc identité.

3. En déduire l'inverse de la matrice  $A$ .

**Exercice 2** (Vandermonde).

Soit  $A$  un anneau commutatif. Soit  $(a, b, c) \in A^3$ . Calculer le déterminant de la matrice  $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ a & b & c & d \\ a^2 & b^2 & c^2 & d^2 \\ a^3 & b^3 & c^3 & d^3 \end{bmatrix}$ .

**Exercice 3** (Matrice de permutations).

1. Écrire la permutation  $(1, 3, 4, 2)$  comme produit de transpositions.
2. Écrire le produit de matrices correspondant.
3. Comparer la signature d'une permutation au déterminant de sa matrice.

**Exercice 4** (Représentation matricielle des nombres complexes et des quaternions).

1. Déterminer dans  $M(2, \mathbb{R})$  une matrice  $I$  telle que  $I^2 = -Id$ .
2. En déduire un morphisme non nul d'anneaux de  $\mathbb{C}$  dans  $M(2, \mathbb{R})$ .
3. Soit

$$1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad i = \begin{bmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{bmatrix} \quad j = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad k = \begin{bmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{bmatrix}$$

Établir la table de multiplication de  $G := \{1, -1, i, -i, j, -j, k, -k\}$ . Est-ce un groupe ? Est-il cyclique ?

4. La sous-algèbre  $\mathbb{H}$  de  $M(2, \mathbb{C})$  engendré par  $G$  est-elle commutative ? un corps gauche ?

**Exercice 5** (Groupe unipotent).

1. À quel groupe le groupe  $U$  des matrices de la forme  $\begin{bmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  avec  $x \in \mathbb{R}$  est-il isomorphe ?
2. Est-ce un sous-groupe normal de  $SL(2, \mathbb{R})$  ?
3. Déterminer l'inverse de  $\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ .

## 2. LE GROUPE SPÉCIAL UNITAIRE $SU(2)$

Soit  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  le produit hermitien canonique de  $\mathbb{C}^2$  (i.e la forme sesquilinéaire ( $\mathbb{C}$ -linéaire par rapport au premier argument et  $\mathbb{C}$ -anti-linéaire par rapport au second) à symétrie hermitienne définie positive de matrice  $Id$  dans la base canonique)

$$\forall (X, Y) \in (\mathbb{C}^2)^2, \langle X, Y \rangle = {}^t X Id Y = {}^t X \bar{Y}.$$

On notera, pour toute matrice  $M \in M(2, \mathbb{C})$ ,  $M^* := {}^t \bar{M}$  l'adjoint de  $M$  i.e.

$$\forall (X, Y) \in (\mathbb{C}^2)^2, \langle MX, Y \rangle = \langle X, M^* Y \rangle.$$

On rappelle que le groupe spécial unitaire  $SU(2)$  est le sous-groupe du groupe spécial linéaire complexe  $SL(2, \mathbb{C})$  des matrices qui respectent le produit hermitien canonique de  $\mathbb{C}^2$  i.e.

$$\begin{aligned} \forall (X, Y) \in (\mathbb{C}^2)^2, \langle PX, PY \rangle &= \langle X, Y \rangle. \\ SU(2) &:= \{P \in M(2, \mathbb{C}) / \det P = 1 \text{ et } P^* P = Id\}. \end{aligned}$$

**Exercice 6** (Le groupe  $SO(2)$ ).

1. Rappeler un isomorphisme de groupes entre  $SO(2)$  et  $S^1$ .
2. L'application  $SO(2) \rightarrow SO(2), A \mapsto A^2$  est-elle un morphisme de groupes ? Déterminer son image et son noyau.

**Exercice 7** (L'espace  $V$  des matrices anti-hermitiennes de trace nulle).

1. Déterminer la nature de l'espace vectoriel  $V$  des matrices anti-hermitiennes (i. e.  $M^* := -M$ ) de  $M(2, \mathbb{C})$  de trace nulle.
2. Écrire la forme générale d'une matrice de  $V$  à l'aide de trois nombres réels. En déduire une base de  $V$ .
3. Montrer que  $\langle\langle P, P' \rangle\rangle := -\frac{1}{2} \text{trace}(PP')$  définit un produit scalaire sur  $V$ .

**Exercice 8** (Le groupe  $SU(2)$ ).

1. Soit  $P = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in SU(2)$ . Montrer que  $c = -\bar{b}, d = \bar{a}$  et  $\bar{a}a + \bar{b}b = 1$  et écrire la forme générale d'une matrice  $P$  de  $SU(2)$  à l'aide de deux nombres complexes, puis de quatre nombres réels.
2. En déduire un homéomorphisme de  $SU(2)$  sur la sphère unité  $S^3$  de  $\mathbb{C}^2$ . (On munit ici  $S^3$  de la topologie induite par celle de  $\mathbb{C}^2$  et  $SU(2)$  de la topologie induite par la topologie d'une norme sur l'espace vectoriel  $M(2, \mathbb{C})$ .)
3. Soit  $-1 < c < 1$ . Décrire topologiquement le sous-espace de  $SU(2)$  des matrices de trace  $c$ , appelé "latitude  $c$ ".
4. Montrer que les latitudes sont des classes de conjugaison dans  $SU(2)$ . (On pourra remarquer que les éléments de  $SU(2)$  sont associés à des endomorphismes normaux (i.e. qui commutent avec leur adjoint)).
5. Quelles sont les autres classes de conjugaison ?
6. Décrire topologiquement le sous-groupe  $D$  des matrices diagonales de  $SU(2)$ .

**Exercice 9** (Les groupes  $SO(3)$  et  $SU(2)$ ).

1. Montrer que la classe de conjugaison  $C$  de  $SU(2)$  des matrices de trace nulle (i.e. la latitude 0) est la sphère unité de l'espace euclidien  $(V, \langle\langle \cdot, \cdot \rangle\rangle)$  des matrices anti-hermitienne de trace nulle.
2. Montrer que  $SU(2)$  agit par conjugaison sur l'espace  $V$ .
3. Montrer que cette action restreinte à  $C$  est transitive.
4. En déduire un morphisme de groupes  $\varphi$  de  $SU(2)$  dans le groupe orthogonal de  $(V, \langle\langle \cdot, \cdot \rangle\rangle)$ .
5. Déterminer le noyau de  $\varphi$ .
6. En utilisant la connexité de  $SU(2)$  montrer que l'image de  $\varphi$  est incluse dans  $SO(V)$ .
7. Montrer que l'image par  $\varphi$  du sous-groupe  $D$  des matrices diagonales de  $SU(2)$  est le sous-groupe des rotations de  $V$  qui fixent  $\begin{bmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{bmatrix}$ .
8. En déduire l'image de  $\varphi$ .