

Dans toute cette feuille,  $\mathbb{R}^n$  sera un espace affine réel euclidien orienté de dimension  $n$ . Il est muni d'une base orthonormée directe et des coordonnées cartésiennes correspondantes.

## 1. THÉORIE DES SURFACES DIFFÉRENTIABLES

**Exercice 1**

(Différentielle)

Soit  $S$  une surface différentiable.

- 1 Rappeler la définition de la différentielle d'une application  $f$  différentiable définie sur  $S$  à valeurs réelles.
- 2 Soit  $c$  une courbe paramétrée tracée sur  $S$  avec  $c(0) = p$ . Soit  $X = \dot{c}(0)$ . Soit  $f$  une application différentiable sur  $S$ . Montrer que  $df_p(X) = d(f \circ c)_0(\frac{\partial}{\partial t})$ .
- 3 Déterminer la différentielle de l'application  $p(x, y, z) \mapsto xyz$  définie sur l'ellipsoïde  $\mathcal{E}$  d'équation  $x^2 + y^2 + 5z^2 = 1$ , au point  $A = (1/\sqrt{3}, 1/\sqrt{3}, 1/\sqrt{15})$  dans la direction  $V = (1, -1, 0)$ .

**Exercice 2**

(Changement de paramétrage)

Soit  $S$  une surface différentiable munie d'un atlas  $\mathcal{F}$  et d'une métrique riemannienne  $g$ . Soit  $F : U \rightarrow V$  et  $F' : U' \rightarrow V$  deux paramétrages de  $S$  dans  $\mathcal{F}$ . (Pour simplifier les notations, on suppose que  $F$  et  $F'$  paramètrent le même ouvert  $V$  de  $S$ .) Soit  $p$  un point de  $V$ . Soit  $u_0 = F^{-1}(p)$  et  $u'_0 = F'^{-1}(p)$ .

- 1 Rappeler la définition de l'application  $\Delta_F$ .
- 2 On note  $G$  la matrice de la métrique riemannienne  $g$  dans la base  $X_i := \Delta_F \frac{\partial}{\partial u^i}$  de  $T_p S$  et  $G'$  la matrice analogue construite à partir du paramétrage  $F'$ . Relier  $G$  et  $G'$ .
- 3 Relier les symboles de Christoffel dans le paramétrage  $F$  et dans le paramétrage  $F'$ .
- 4 Rappeler la définition de la dérivée covariante sur  $S$ .
- 5 Montrer que cette définition ne dépend pas du paramétrage choisi.
- 6 Rappeler la définition de la dérivée covariante seconde sur  $S$ . Montrer que cette définition ne dépend pas du paramétrage choisi.
- 7 Rappeler la définition de la courbure de Gauss  $S$ . Montrer que cette définition ne dépend pas du paramétrage choisi.

**Exercice 3**

(Crochet de Lie)

- 1 Soit  $S$  une surface différentiable et  $X, Y$  deux champs de vecteurs différentiables sur  $S$ . Si  $f$  est une fonction différentiable sur  $S$  à valeurs réelles, on notera  $X \cdot f := df(X)$  la différentielle de  $f$  appliquée au vecteur  $X$ . Montrer qu'il existe un unique champs de vecteurs noté  $[X, Y]$  sur  $S$  tel que pour toute fonction différentiable  $f$  sur  $S$ ,

$$X \cdot (Y \cdot f) - Y \cdot (X \cdot f) = [X, Y] \cdot f.$$

- 2 Montrer que pour toute métrique riemannienne  $g$  sur  $S$ , la dérivée covariante  $\nabla$  vérifie

$$\nabla_X Y - \nabla_Y X = [X, Y].$$

**Exercice 4**

(Métrique riemannienne)

On fixe un réel strictement positif  $r$ . On considère l'application

$$F : \mathbb{R} \times ]-\pi, \pi[ \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} \varphi \\ \theta \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} (1+r \cos(\varphi)) \cos(\theta) \\ (1+r \cos(\varphi)) \sin(\theta) \\ r \sin(\varphi) \end{pmatrix}.$$

- 1 Montrer qu'on définit une métrique riemannienne sur  $Im(F) = T$  en posant  $g(\frac{\partial F}{\partial \varphi}) = g(\frac{\partial F}{\partial \theta}) = 1$  et  $g(\frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \theta}) = 0$ .
- 2 Déterminer la courbure de Gauss de  $T$  avec la métrique  $g$ .
- 3 Déterminer les géodésiques de  $(T, g)$ .

**Exercice 5**

(Métrique riemannienne)

Soit  $\kappa \in \mathbb{R}^+$ . On considère sur le plan affine  $\mathbb{R}^2$ , la métrique riemannienne donnée par

$$g_{ij}(x_1, x_2) = \frac{1}{(1 + \kappa(x^2 + y^2))^2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

dans la paramétrisation  $Id$  de  $\mathbb{R}^2$ .

- 1 Calculer les symboles de Christoffel, par la formule

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} \sum_m \left( \frac{\partial g_{im}}{\partial u^j} + \frac{\partial g_{jm}}{\partial u^i} - \frac{\partial g_{ij}}{\partial u^m} \right) g^{mk}.$$

- 2 On rappelle la formule des coefficients du tenseur de courbure

$$R(X_i, X_j)X_k = \sum_l \left( \frac{\partial \Gamma_{kj}^l}{\partial u^i} - \frac{\partial \Gamma_{ki}^l}{\partial u^j} + \sum_m (\Gamma_{mi}^l \Gamma_{kj}^m - \Gamma_{mj}^l \Gamma_{ki}^m) \right) X_l$$

Calculer la courbure de Gauss de  $(\mathbb{R}^2, g)$ .

**Exercice 6**

(Modèle du plan hyperbolique)

On considère

$$\mathbb{H} := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 - z^2 = -1, z > 0\}$$

avec pour métrique riemannienne la restriction  $g$  sur les espaces tangents de la forme bilinéaire symétrique

$$\left\langle \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} X' \\ Y' \\ Z' \end{pmatrix} \right\rangle = XX' + YY' - ZZ'.$$

- 1 Montrer que  $g$  est définie positive. On admettra qu'elle est de classe  $\mathcal{C}^\infty$ .
- 2 On considère le paramétrage

$$F : \mathbb{R} \times ]-\pi, \pi[ \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} \varphi \\ \theta \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \cosh(\varphi) \cos(\theta) \\ \cosh(\varphi) \sin(\theta) \\ \sinh(\varphi) \end{pmatrix}.$$

Calculer la matrice  $G$  de  $g$  dans ce paramétrage, les symboles de Christoffel, le tenseur de courbure et la courbure de Gauss de  $\mathbb{H}$ .

- 3 Déterminer des géodésiques.

**Exercice 7**

(Par paramétrages)

- 1 Tracer la courbe paramétrée plane  $c : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto (t^3 - t, t^2)$ .
- 2 L'image de l'application  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^5 (x, y) \mapsto (x^3 - x, x^2, y, y, y)$  est-elle une surface différentiable? Si oui, déterminer ses plans tangents.
- 3 L'image de l'application  $F : ]-\infty, 0[ \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^5 (x, y) \mapsto (x^3 - x, x^2, y, y, y)$  est-elle une surface différentiable? Si oui, déterminer ses plans tangents.
- 4 L'image de l'application  $F : ]-\infty, 1[ \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^5 (x, y) \mapsto (x^3 - x, x^2, y, y, y)$  est-elle une surface différentiable? Si oui, déterminer ses plans tangents.

**Exercice 8**

(Par équations)

- 1 Le sous-ensemble de  $\mathbb{R}^5$  d'équation

$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 + t^2 = u^2 \\ x + y + z + t = u \\ x - y + z - t = 0 \end{cases}$$

est-il une surface différentiable? Si oui, déterminer ses plans tangents.

- 2 Le sous-ensemble de  $\mathbb{R}^5$  d'équation

$$\begin{cases} x^3 + y^3 + z^3 + t^3 = u^3 \\ x + y + z + t = u + 1 \\ x - y + z - t = 0 \end{cases}$$

est-il une surface différentiable? Si oui, déterminer ses plans tangents.

**Exercice 9**

(Variété grassmannienne)

On considère  $G(2, 4)$  l'ensemble des plans vectoriels de  $\mathbb{R}^4$ . À chaque matrice  $4 \times 2$  de rang 2,

$$X = (\vec{x}, \vec{y}) = \begin{pmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \\ x_4 & y_4 \end{pmatrix}$$

on associe le plan  $\Phi(X)$  engendré par les deux vecteurs colonnes  $\vec{x}$  et  $\vec{y}$ . On considère pour chaque couple  $(i, j)$  d'indice avec  $i < j$  l'ouvert

$$\Omega_{ij} := \{X \in M_{4,2}(\mathbb{R}) / \det \begin{pmatrix} x_i & y_i \\ x_j & y_j \end{pmatrix} \neq 0.\}$$

$$U_{ij} = \{X \in \Omega_{ij} / \begin{pmatrix} x_i & y_i \\ x_j & y_j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\} \text{ et } V_{ij} := \Phi(U_{ij}) = \{\Phi(X) \in G(2, 4), X \in U_{ij}\}.$$

- 1 Montrer que  $\Phi(X) = \Phi(X')$  si et seulement si, il existe une matrice  $g = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \in GL(2, \mathbb{R})$

telle que  $\vec{x}' = \alpha\vec{x} + \gamma\vec{y}$  et  $\vec{y}' = \beta\vec{x} + \delta\vec{y}$ .

- 2 Montrer que chaque plan  $P$  de  $V_{ij}$  s'écrit de façon unique  $P = \Phi(X)$  avec  $X \in U_{ij}$ .
- 3 Montrer que  $U_{ij}$  est un espace affine, que  $\Phi_{ij} = \Phi|_{U_{ij}} : U_{ij} \rightarrow V_{ij}$  est une bijection et que les  $V_{ij}$  recouvrent  $G(2, 4)$ .
- 4 Montrer que

$$\Phi_{ij}^{-1} \circ \Phi_{kl} : U_{kl} \cap \Phi_{kl}^{-1}(V_{ij}) \rightarrow U_{ij} \cap \Phi_{ij}^{-1}(V_{kl})$$

est un difféomorphisme.

- 5 En déduire une structure de variété différentiable sur  $G(2, 4)$ .