

Dans toute cette feuille, \mathbb{R}^n sera un espace affine réel euclidien orienté de dimension n . Il est muni d'une base orthonormée directe et des coordonnées cartésiennes correspondantes.

Exercice 1 (Applications différentiables entre surfaces)

Soit S_1 et S_2 deux surfaces régulières de \mathbb{R}^3 .

- 1 Soit $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ une application de classe \mathcal{C}^∞ . On suppose que $g(S_1) \subset S_2$. On note $f : S_1 \rightarrow S_2$ la restriction de g à S_1 . Montrer f est une application différentiable.
- 2 Soit $f : S_1 \rightarrow S_2$ une application différentiable et p un point de S_1 . Montrer qu'il existe un voisinage de p dans \mathbb{R}^3 sur lequel f se prolonge en une application \mathcal{C}^∞ à valeurs dans \mathbb{R}^3 .
- 3 Montrer que la composée de deux applications différentiables entre surfaces régulières de \mathbb{R}^3 est différentiable et expliciter la différentielle de la composée.

Exercice 2 (Différentielle)

Soit S_1 d'équation $x^6 + y^6 + z^6 = 1$ et S_2 d'équation $x^2 + y^2 + z^2 = 1$.

- 1 Montrer que S_1 et S_2 sont deux surfaces régulières.
- 2 On considère l'application f de S_1 vers S_2 , qui à p de coordonnées (x, y, z) associe le point de coordonnées (x^3, y^3, z^3) . Montrer que f est bijective de S_1 sur S_2 .
- 3 Montrer que f est différentiable.
- 4 Déterminer la différentielle de f . Est-elle inversible ?
- 5 La bijection réciproque f^{-1} est-elle différentiable ?
- 6 Reprenez l'exercice pour l'application g de S_1 vers le plan d'équation $z = 0$, qui à p de coordonnées (x, y, z) associe le point de coordonnées $(x, x, 0)$.

Exercice 3 (Première forme fondamentale)

Calculer la première forme fondamentale du graphe S d'une application \mathcal{C}^∞ , $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. On pourra déterminer d'abord un paramétrage global de S .

Exercice 4 (Dépendance en le paramétrage)

- 1 On considère le plan d'équation $z = 0$ avec le paramétrage $\begin{cases} F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y) \mapsto (x, y, 0). \end{cases}$ Déterminer la matrice de la première forme fondamentale dans la base \mathcal{B}_F correspondante.

- 2 On considère le plan d'équation $z = 0$ avec le paramétrage local

$$G :]0, +\infty[\times]-\pi, \pi[\rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (r, \theta) \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta, 0).$$

Déterminer la matrice de la première forme fondamentale dans la base \mathcal{B}_G correspondante.

- 3 Déterminer la matrice de changement de base au point de coordonnées $(1, 0, 0)$ de la base \mathcal{B}_F dans la base \mathcal{B}_G . Relier les deux matrices obtenues pour la première forme fondamentale.

Exercice 5 (Théorème d'inversion locale)

Énoncer et démontrer le théorème d'inversion locale pour une application entre deux surfaces régulières de \mathbb{R}^3 .