

Examen du 26 avril 2019 - Durée 2 heures

Les documents et les calculatrices ne sont pas autorisés

Problème. On se place dans \mathbb{R}^2 . On note x les vecteurs colonnes dont les coordonnées sont x_1 et x_2 . Ainsi :

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \equiv {}^t(x_1, x_2), \quad {}^t x = (x_1, x_2).$$

On pose :

$$\forall x \in \mathbb{R}^2, \quad q(x) := 6x_1^2 - 4x_1x_2 + 9x_2^2. \quad (1)$$

Etant donnés $x = {}^t(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ et $y = {}^t(y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$, on note $B(x, y)$ la forme bilinéaire symétrique associée à $q(\cdot)$ de sorte que :

$$\forall x \in \mathbb{R}^2, \quad q(x) = B(x, x) = {}^t x S x, \quad S = {}^t S. \quad (2)$$

1. Effectuer une réduction de Gauss de la forme quadratique $q(\cdot)$, ceci en commençant par absorber la variable x_1 .
2. En déduire que l'application $q(\cdot)$ est une forme quadratique définie positive.
3. Expliciter $B(x, y)$ ainsi que le contenu de la matrice S .
4. Quelle est la propriété vérifiée par S qui permet d'affirmer que S est diagonalisable ? Comment peut être choisie la matrice de passage O qui diagonalise S ?
5. On note λ_1 et λ_2 les deux valeurs propres de S ordonnées selon $\lambda_1 < \lambda_2$. Vérifier qu'on a $\lambda_1 = 5$ et trouver la valeur de λ_2 . On pose :

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}.$$

6. On note v_1 et v_2 deux vecteurs propres (normalisés par le produit scalaire usuel) associés respectivement à λ_1 et λ_2 . Identifier (au signe près) v_1 et v_2 .
7. Identifier une matrice orthogonale O permettant de diagonaliser la matrice S en la matrice D .
8. Exprimer de deux façons S en fonction de D et de O .

9. Dans (2), remplacer S en fonction de O et D comme indiqué ci-dessus, et en déduire l'écriture suivante de $q(\cdot)$ sous forme de somme de carrés :

$$q(x) = (2x_1 + x_2)^2 + 2(-x_1 + 2x_2)^2.$$

10. Soit F le sous-espace vectoriel de dimension 1 défini par :

$$F := \{x = {}^t(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; x_1 - 2x_2 = 0\} \subset \mathbb{R}^2.$$

Montrer que F est engendré par v_1 . Déterminer une base orthonormale (e_1) de F pour le produit scalaire associé à $B(\cdot)$. Pourquoi a-t'on $v_1 \neq e_1$?

11. Montrer que $B(v_1, v_2) = 0$, et en déduire une base orthonormale (e_2) de

$$F^\perp := \{x = {}^t(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; \forall y \in F, B(x, y) = 0\}$$

pour le produit scalaire associé à $B(\cdot)$.

12. Que peut-on dire du couple de vecteurs (e_1, e_2) ?
 13. En partant de la base de \mathbb{R}^2 formée des deux vecteurs $f_1 = {}^t(0, 1)$ et $f_2 = {}^t(1, 0)$, à l'aide du procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt, extraire une base orthonormale (g_1, g_2) de \mathbb{R}^2 pour le produit scalaire associé à $B(\cdot)$.
 14. On note P la matrice qui fait le passage de la base (e_1, e_2) à la base (g_1, g_2) . Quelle propriété est vérifiée par P ? Quitte à changer e_1 en $-e_1$ de façon à ce que $\det P = 1$, quelle est la transformation géométrique associée à l'action de P ?

Exercice. On se place sur \mathbb{R}^3 muni du produit scalaire usuel :

$$\langle x, y \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3, \quad \|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2}.$$

1. Ecrire l'inégalité de Cauchy-Schwarz.
 2. Soit $u = {}^t(u_1, u_2, u_3)$ un vecteur unitaire de \mathbb{R}^3 . On introduit la matrice :

$$H(u) := Id - 2u {}^t u = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} (u_1, u_2, u_3).$$

- a) Montrer que $H(u)$ est symétrique.
 b) Montrer que $H(u)$ est orthogonale.
 c) Montrer que $H(u)$ vérifie $(H(u)x + x) \perp u$ pour tout $x \in \mathbb{R}^3$.
 3. On note \tilde{H} la matrice $H(\tilde{u})$ obtenue à partir de $\tilde{u} = {}^t(1, 1, 1)/\sqrt{3}$. On considère :

$$A = \begin{pmatrix} +1 & -2 \\ -2 & +2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- a) Calculer \tilde{H} puis $\tilde{H}A$ et $\tilde{H}b$.
 b) Expliquer pourquoi on a :

$$0 \leq m := \inf_{y = {}^t(y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2} \|Ay - b\|^2 = \inf_{y = {}^t(y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2} \|\tilde{H}Ay - \tilde{H}b\|^2.$$

- c) Montrer que l'infimum m est atteint en un unique point $y = {}^t(y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$. On demande de déterminer la valeur de m ainsi que les coordonnées de y .