

### 1.0.3 Extrema de $f$ sur un compact $K \subset \mathbb{R}^2$

La marche à suivre pour étudier les extrema d'une fonction différentiable sur un compact de  $\mathbb{R}^2$  est la suivante.

Soit  $f$  une fonction différentiable définie sur un compact  $K$  de  $\mathbb{R}^2$ . Comme  $f$  est différentiable, elle est continue. Elle est donc bornée sur  $K$  et atteint ses bornes.

En pratique, la fonction  $f$  sera donnée par une formule valable sur un certain ouvert sous-ensemble de  $\mathbb{R}^2$  et le compact  $K$  sera inclus dans cet ensemble de définition.

On mène l'étude des extrema de  $f$  en plusieurs étapes. La première est d'étudier l'existence d'extrema locaux de  $f$  à l'intérieur de  $K$ . C'est pour cette étude qu'on utilisera le développement de Taylor à l'ordre 2 donné ci-dessus.

Mais cette étude n'est pas suffisante. Il faut aussi regarder ce qui se passe sur le bord de  $K$ . Pour cela on procède autrement. Comme par exemple dans ce qui suit

**1.0.23 EXEMPLE.** Etude de  $f(x, y) = x^2 - y^2$  sur  $K = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x^2 + y^2 \leq 1\}$ . On procède de la manière suivante:

(i) On cherche les points critiques et les extrema locaux dans  $\text{Int}(K)$ .

On trouve un seul point stationnaire en  $(0, 0)$ . Mais en  $(0, 0)$   $f$  a un point selle. La fonction n'a donc pas d'extremum à l'intérieur de  $K$ . Mais comme  $K$  est compact et  $f$  est continue sur  $K$ ,  $f$  est bornée sur  $K$  et atteint ses bornes sur  $K$ . Ce sera donc sur le bord de  $K$ .

(ii) On analyse  $f$  sur le bord  $\partial K = K \setminus \text{Int}(K)$ .

Une possibilité ici est de paramétrer le bord de  $K$ : le cercle de rayon 1 centré en  $(0, 0)$ , dont une paramétrisation est donnée par  $x = \cos t, y = \sin t, t \in [0, 2\pi]$ .

On obtient:  $g(t) = f(\cos t, \sin t) = \cos^2 t - \sin^2 t = \cos(2t)$ . On peut alors étudier les variations de la fonction  $g$  sur l'intervalle  $[0, 2\pi]$ . On obtient qu'elle atteint son maximum qui vaut 1, aux points  $t = 0, \pi$  et  $2\pi$  et son minimum qui vaut  $-1$  aux points  $t = \frac{\pi}{2}$  et  $\frac{3\pi}{2}$ .

La fonction  $f$  atteint donc sur  $K$  son maximum 1 aux points  $(1, 0)$  et  $(-1, 0)$  et son minimum  $-1$  aux points  $(0, 1)$  et  $(0, -1)$ .

### 1.0.4 Extrema liés (multiplicateur de Lagrange)

#### Une seule contrainte

Soit  $n \geq 1$  un entier. On notera  $X = (x_1, \dots, x_n)$  un point de  $\mathbb{R}^n$ .

Il s'agit de trouver les extrema de  $f(X)$  lorsque  $X$  appartient à une hypersurface  $S$  définie par  $g(X) = c$  i.e.  $S = \{X \in \mathbb{R}^n \mid g(X) = c\}$ .

**1.0.24 Exercice** Maximiser  $x^2 y^2 z^2$  lorsque  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ .

#### 1.0.25 DÉFINITION

Un point  $X_0$  est un *minimum* (resp. *maximum*) local pour  $f$ , lié à la contrainte  $g(X) = c$  (i.e. sur  $S$ ) si:

- (i)  $g(X_0) = c$
- (ii) Il existe  $r > 0$  tel que  $f(X_0) \leq f(X)$  (resp.  $f(X_0) \geq f(X)$ ) pour tout  $X \in S \cap B(X_0, r)$ .
- 

### 1.0.26 THÉORÈME ( DE LAGRANGE )

Soit  $f(X)$  et  $g(X)$  de classe  $C^1$  sur un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$ .

Soit  $X_0$  un point de  $S$  tel que:

- (a)  $\nabla g(X_0) \neq \mathbf{0}$  ( i.e.  $X_0$  n'est pas un point critique de  $g$  )
- (b)  $f$  admet un *extremum local* en  $X_0$  sur  $S$

Alors il existe un nombre réel  $\lambda$  tel que:

$$\nabla f(X_0) = \lambda \nabla g(X_0).$$

Le nombre réel  $\lambda$  est appelé multiplicateur de Lagrange.

---

*Démonstration:* On va démontrer le théorème pour la dimension  $n = 3$ . La démonstration dans le cas général, se fait en suivant le même schéma.

Soit  $X_0 = (x_0, y_0, z_0)$  vérifiant les conditions (a) et (b).

D'après (a), on peut appliquer le théorème des fonctions implicites.

En effet,  $\nabla g(X_0) \neq (0, 0, 0)$ , entraîne que l'une des composantes de  $\nabla g(X_0)$  est non nulle; on va supposer sans perdre de généralité que  $\frac{\partial g}{\partial z}(X_0) \neq 0$ . Alors d'après le théorème des fonctions implicites, il existe une fonction  $\varphi$  définie dans un voisinage de  $(x_0, y_0)$ , telle que  $z = \varphi(x, y)$ . On aura  $(x, y, z) \in S \iff g(x, y, \varphi(x, y)) = c$  au voisinage de  $X_0$ .

Comme la fonction  $h(x, y) = f(x, y, \varphi(x, y))$  admet un extremum en  $(x_0, y_0)$ , on a  $\nabla h(x_0, y_0) \neq 0$ , en utilisant la formule de dérivation des fonctions composées, on aura au point  $X_0$

$$\frac{\partial h}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(X_0) + \frac{\partial \varphi}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot \frac{\partial f}{\partial z}(X_0) = 0$$

$$\frac{\partial h}{\partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(X_0) + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot \frac{\partial f}{\partial z}(X_0) = 0$$

De même les dérivées partielles de la relation  $g(x, y, \varphi(x, y)) = c$  donnent

$$\frac{\partial g}{\partial x}(X_0) + \frac{\partial \varphi}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot \frac{\partial g}{\partial z}(X_0) = 0$$

$$\frac{\partial g}{\partial y}(X_0) + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot \frac{\partial g}{\partial z}(X_0) = 0$$

Comme  $\frac{\partial g}{\partial z}(X_0) \neq 0$ , on peut diviser par cette quantité pour obtenir

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(x_0, y_0) = -\frac{\frac{\partial g}{\partial x}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y}(x_0, y_0) = -\frac{\frac{\partial g}{\partial y}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)}.$$

D'où

$$\frac{\partial f}{\partial x}(X_0) = \left( \frac{\frac{\partial g}{\partial x}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)} \right) \frac{\partial f}{\partial z}(X_0) = \left( \frac{\frac{\partial f}{\partial z}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)} \right) \frac{\partial g}{\partial x}(X_0)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(X_0) = \left( \frac{\frac{\partial g}{\partial y}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)} \right) \frac{\partial f}{\partial z}(X_0) = \left( \frac{\frac{\partial f}{\partial z}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)} \right) \frac{\partial g}{\partial y}(X_0)$$

$$\text{et } \frac{\partial f}{\partial z}(X_0) = \left( \frac{\frac{\partial f}{\partial z}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)} \right) \frac{\partial g}{\partial z}(X_0).$$

Ainsi, on a bien  $\nabla f(X_0) = \lambda \nabla g(X_0)$  avec  $\lambda = \frac{\frac{\partial f}{\partial z}(X_0)}{\frac{\partial g}{\partial z}(X_0)}$ .  $\square$

### 1.0.28 REMARQUE

Si  $P$  est un extremum lié, on a  $\nabla f(P)$  parallèle à  $\nabla g(P)$ . La réciproque n'est pas vraie. Nous avons une condition nécessaire mais pas suffisante. C'est l'équivalent de la nullité de la dérivée pour les extrema libres : en un extremum libre la dérivée est nulle mais la dérivée peut être nulle sans que la fonction ait un extremum (penser à  $x \mapsto x^3$  en  $x = 0$ ).

### 1.0.29 EXEMPLE.

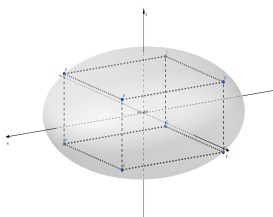
Sur l'exemple précédent on montre la méthode de résolution.

Déterminer le maximum de la distance de l'ellipsoïde donné par  $\frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + \frac{z^2}{2} = 1$  à l'origine.

### 1.0.30 EXEMPLE.

On se propose de déterminer le parallélépipède ayant le plus grand volume, tel que ses côtés  $a, b$  et  $c$  sont parallèles aux axes  $Ox, Oy$  et  $Oz$  respectivement et qu'on peut inscrire à l'intérieur de l'ellipsoïde d'équation

$$x^2 + 2y^2 + 9z^2 = 1.$$



On pose  $a = 2x$ ,  $b = 2y$  et  $c = 2z$  avec  $(x, y, z) \in ([0, +\infty[)^3$ . On veut alors maximiser la fonction "volume"  $f(x, y, z) = abc = (2x)(2y)(2z) = 8xyz$  sur la partie de l'ellipsoïde  $S = \{(x, y, z) \in ([0, +\infty[)^3 \mid x^2 + 2y^2 + 9z^2 = 1\}$ . On va utiliser pour cela la méthode des multiplicateurs de Lagrange.

On va résoudre alors le système 
$$\begin{cases} \nabla f(X_0) = (8yz, 8xz, 8xy) = \lambda \nabla g(X_0) = \lambda(2x, 8y, 18z) \\ x^2 + 2y^2 + 9z^2 = 1. \end{cases}$$

Considérant les deux cas,  $\lambda = 0$  ou  $\lambda \neq 0$ . Si  $\lambda = 0$  alors au moins deux des coordonnées  $x, y$  et  $z$  sont nulles, d'où le volume est nul, c'est un minimum, mais pas un maximum. On doit donc supposer  $\lambda \neq 0$  et toutes les coordonnées non nulles. On peut donc considérer les quotients; on a :

$$\frac{8yz}{8xz} = \frac{y}{x} = \frac{2\lambda x}{8\lambda y} = \frac{x}{4y}, \quad \frac{8yz}{8xy} = \frac{z}{x} = \frac{2\lambda x}{18\lambda z} = \frac{x}{9z}$$

D'où  $4y^2 = 9z^2 = x^2$  et la contrainte  $x^2 + 2y^2 + 9z^2 = 1$ , donne alors  $x^2 + x^2 + x^2 = 1$  i.e.  $3x^2 = 1$ . Comme  $x$  est positif, l'unique solution est  $x = \frac{1}{\sqrt{3}}$ , par suite  $y = \frac{1}{2\sqrt{3}}$  et  $z = \frac{1}{3\sqrt{3}}$ .

Ainsi, le parallélépipède est de côtes,  $a = \frac{2}{\sqrt{3}}$ ,  $b = \frac{2}{2\sqrt{3}} = \frac{1}{\sqrt{3}}$  et  $c = \frac{2}{3\sqrt{3}}$  et le volume maximal est  $f(x, y, z) = abc = \frac{2}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{2}{3\sqrt{3}} = \frac{4}{9\sqrt{3}}$ .

### Généralisation à plusieurs contraintes:

On cherche les extrema d'une fonction  $f$  sur l'ensemble  $S$  défini par  $g_1 = g_2 = \dots = g_k = 0$ , toutes les fonctions considérées étant de classe  $C^1$ . Pour que les choses marchent bien il faut faire l'hypothèse suivante : en tout point de  $S$  les gradients des fonctions  $g_i$  sont linéairement indépendants.

#### 1.0.31 THÉORÈME ( MULTIPLICATEURS DE LAGRANGE)

Soient  $f$  et  $g_1, \dots, g_k$   $k + 1$  fonctions de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}$  de classe  $C^1$  telles que les vecteurs  $\nabla g_1, \dots, \nabla g_k$ , soit linéairement indépendants sur l'ensemble  $S$  défini par

$$g_1 = \dots = g_k = 0.$$

Alors si  $f$  admet un extrema lié sur  $S$  en  $X_0$  le vecteur,  $\nabla f(X_0)$  est combinaison linéaire des vecteurs  $\nabla g_i(x_0)$  i.e. il existe des nombres réels  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  tels que

$$\nabla f(X_0) = \sum_{i=1}^k \lambda_i \nabla g_i(X_0).$$

Les nombres réels  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  sont appelés *des multiplicateurs de Lagrange*.