

### 1.0.1 Formule de Taylor

#### 1.0.13 DÉFINITION (MATRICE HESSIENNE)

Soit  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction de classe  $C^2$   $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  et  $a \in U$ .

La matrice hessienne de  $f$  en  $a$  est la matrice symétrique réelle

$$H_f(a) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(a) & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}(a) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(a) & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}(a) \end{pmatrix}.$$

et pour tout,  $1 \leq i, j \leq n$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a)$  par le théorème de symétrie de Schwarz.

---

#### 1.0.14 THÉORÈME (FORMULE DE TAYLOR À L'ORDRE 2)

Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  et  $a \in U$ . Soit  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$  est une fonction de classe  $C^2$ , alors  $f$  admet un développement limité à l'ordre 2 donné par

$$f(a + X) = f(a) + \langle \nabla f(a), X \rangle + \frac{1}{2} \langle H_f(a)X, X \rangle + o(\|X\|^2)$$

où  $\langle V, W \rangle = {}^t V \cdot W = v_1 w_1 + \dots + v_n w_n$  est le produit scalaire standard de

$V = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$  par  $W = \begin{pmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{pmatrix}$  et  $\lim_{X \rightarrow 0} \frac{o(\|X\|^2)}{\|X\|^2} = 0$  (c-à-d que  $o(\|X\|^2)$  est

négligeable par rapport à  $\|X\|^2$  au voisinage de  $X = 0$ .)

---

#### 1.0.15 REMARQUE

Si on note la forme quadratique par  $Q(X) = \langle H_f(a)X, X \rangle$  où  $X =$

$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ , alors, pour tout  $X \in \mathbb{R}^n$ , on a

$$Q(X) = \sum_{i=1}^n a_{ii} x_i^2 + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_{ij} x_i x_j$$

$$\text{où } a_{ij} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a).$$

Par exemple pour  $n = 2$  on aura pour  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ ,

$$Q(x, y) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a)x^2 + 2\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a)xy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a)y^2$$

### 1.0.2 Extrema locaux des fonctions sur $\mathbb{R}^2$

On suppose  $f$  de classe  $C^2$ , c'est-à-dire que ses dérivées partielles jusqu'à l'ordre 2 existent et sont continues.

#### 1.0.16 DÉFINITION

$f$  a un minimum (resp. maximum) local en  $(x_0, y_0)$  s'il existe  $\epsilon > 0$  tel que:  $\forall (x, y) \in B((x_0, y_0), \epsilon)$  alors  $f(x, y) \geq f(x_0, y_0)$  (resp.  $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$ ).

#### 1.0.17 PROPOSITION (CONDITION NÉCESSAIRE)

Si  $f$  admet un extremum local en  $(x_0, y_0)$  alors  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$ .

*Démonstration:* La fonction de une variable  $x \mapsto f(x, y_0)$  admet un extremum local en  $x_0$ , donc sa dérivée  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$  en  $x_0$  est nulle. On fait de même avec  $y \mapsto f(x_0, y)$ .  $\square$  ■

#### 1.0.19 DÉFINITION

Si en  $(x_0, y_0)$  on a  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$  on dit que  $(x_0, y_0)$  est un point critique de  $f$ .

#### 1.0.20 REMARQUE

Un extremum local est un point critique mais la réciproque n'est pas vraie.

Soit  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $(x, y) \rightarrow f(x, y)$  de classe  $C^2$ . On suppose que  $(a, b)$  est un point critique i.e.  $\frac{\partial f}{\partial x}(a, b) = \frac{\partial f}{\partial y}(a, b) = 0$ .

**Notation:** On utilisera les notations (de Monge):

$$r = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a, b), s = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a, b), t = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a, b) \text{ et } \Delta = rt - s^2 = \det(H_f(a, b)).$$

## 1.0.21 REMARQUE

Avec les notations de Monge, la forme quadratique  $Q(x, y)$  devient

$$Q(x, y) = rx^2 + 2sxy + ty^2.$$

## 1.0.22 THÉORÈME (TEST DE LA SECONDE DÉRIVÉE)

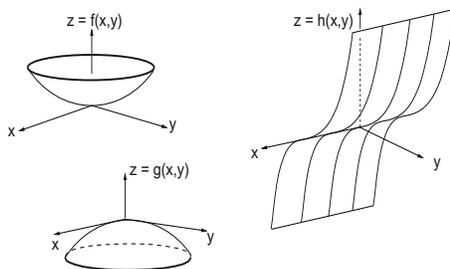
Soient  $f$  de classe  $C^2$  et  $a$  un point critique de  $f$ .

- si  $\Delta > 0$  et  $r > 0$ , la fonction  $f$  présente un minimum local strict en  $a$
- si  $\Delta > 0$  et  $r < 0$ , la fonction  $f$  présente un maximum local strict en  $a$
- si  $\Delta < 0$ , la fonction  $f$  ne présente pas d'extremum, elle a un point selle en  $a$ .
- si  $\Delta = 0$  on ne peut conclure avec le seul développement à l'ordre 2.

## 1.0.23 REMARQUE

si  $\Delta = 0$  on ne peut conclure avec le seul développement à l'ordre 2. En effet, si  $f(x, y) = x^4$ , alors  $\Delta(0, 0) = 0$  et  $f(x, y) = x^4 \geq 0 = f(0, 0)$ , d'où  $f$  à un minimum global en  $(0, 0)$ . De même, pour  $g(x, y) = -y^4$ ,  $\Delta(0, 0) = 0$  et  $g$  a un minimum global en  $(0, 0)$ . Finalement, pour  $h(x, y) = x^4 - y^4$  on a aussi  $\Delta(0, 0) = 0$ , mais  $h(x, 0) \geq 0$  et  $h(0, y) \leq 0$  alors  $(0, 0)$  est un point selles de  $h$ .

On remarquera que le développement de Taylor à l'ordre 2 de ces fonctions en  $(0, 0)$  a une partie principale nulle, ne donne aucune information sur le comportement des ces fonctions au voisinage de  $(0, 0)$ .

1.0.24 EXEMPLE. On considère les graphes des fonctions, définies sur  $\mathbb{R}^2$ , suivantes

$$f(x, y) = x^2 + y^2, g(x, y) = -x^2 - y^2 \text{ et } h(x, y) = y^3.$$

Alors,  $f$  à un minimum global en  $(0, 0)$ , de même  $g$  à un maximum global en  $(0, 0)$ . Le critère de la seconde dérivée échoue pour,  $h$  en  $(0, 0)$ . Comme  $h(0, y) = y^3$ , elle change de signe en des points arbitrairement proches de  $(0, 0)$ , ainsi  $h$  a un point selle en  $(0, 0)$ .

**1.0.25 EXEMPLE.** Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy$ . Les points critiques de  $f$  sont  $(0, 0)$  et  $(1, 1)$ . Le premier est un point selle, le second un minimum local (non global). On a,  $\Delta(x, y) = \det H_f(x, y) = 36xy - 9$  et  $r(x, y) = 6x$ , en utilisant le test de la dérivée seconde, on a le tableau

	$(x, y)$	$(0, 0)$	$(1, 1)$
suivant:	$\Delta(x, y)$	$-9 < 0$	$27 > 0$
	$r(x, y)$		$6 > 0$
	nature du point	point selle	minimum local

*Démonstration: (du test de la seconde dérivée)* On doit étudier le signe  $f(a + (x, y)) - f(a)$  lorsque  $(x, y)$  est au voisinage de  $(0, 0)$ . Puisque  $\nabla f(a) = 0$ , la formule de Taylor à l'ordre 2 donne

$$f(a + (x, y)) - f(a) = \frac{1}{2}Q(x, y) + o(\|(x, y)\|^2) = \frac{1}{2}(r(a)x^2 + 2s(a)xy + t(a)y^2) + o(\|(x, y)\|^2).$$

Alors la meilleure approximation quadratique de  $f(a + (x, y)) - f(a)$  est  $\frac{1}{2}Q(x, y)$ , donc pour étudier le signe de  $f(a + (x, y)) - f(a)$  on doit étudier celui de  $Q(x, y) = rx^2 + 2sxy + ty^2$  pour  $(x, y)$  au voisinage de  $(0, 0)$ .

Supposons  $r \neq 0$ , alors on écrit:  $Q(x, y) = r(x^2 - 2\frac{s}{r}xy) + ty^2 = r(x + \frac{s}{r}y)^2 + (-\frac{s^2}{r} + t)y^2 = r(x + \frac{s}{r}y)^2 + \frac{\Delta}{r}y^2$ . Ainsi,

$$f(a + (x, y)) - f(a) \sim \frac{1}{2}(r(x + \frac{s}{r}y)^2 + \frac{\Delta}{r}y^2).$$

Maintenant: pour  $(x, y) \neq (0, 0)$

- si  $\Delta > 0$  et  $r > 0$ ,  $f(a + (x, y)) - f(a) > 0$ , la fonction  $f$  présente alors un minimum local strict en  $a$
- si  $\Delta > 0$  et  $r < 0$ ,  $f(a + (x, y)) - f(a) < 0$  la fonction  $f$  présente un maximum local strict en  $a$
- si  $\Delta < 0$ , pour  $y = 0$  on  $Q(x, 0) = rx^2 > 0$  et pour  $x = -\frac{s}{r}y$ ,  $Q(-\frac{s}{r}y, y) = \frac{\Delta}{r}y^2 < 0$ , ainsi  $f(a + (x, y)) - f(a)$  change de signe, la fonction  $f$  ne présente alors pas d'extremum,  $a$  est un point selle. ■