

Corrigé CC 2016-2017 ED2

Exercice 1

1.

$$y'(t) + ty(t) = t, \text{ avec } y(0) = y_0 \in \mathbf{R}.$$

Solution particulière $y = 1$, en résolvant l'équation homogène on trouve

$$y(t) = 1 + y_0 e^{-t^2/2}.$$

2.

$$y' = y + \sqrt{y}, \text{ avec } y(0) = 1.$$

On divise d'abord par \sqrt{y} , puis on pose $u = \sqrt{y}$ (qui a un sens car $y \geq 0$). On obtient $2u' = u + 1$ là où $y \neq 0$ et $u(0) = 1$. On résout cette seconde équation $u(t) = 2e^{t/2} - 1$, qui est strictement positif sur $] -\ln(4); +\infty[$. La solution finale est

$$y(t) = \begin{cases} (2e^{t/2} - 1)^2 & \text{si } t \geq -\ln(4), \\ 0 & \text{si } t \leq -\ln(4). \end{cases}$$

3.

$$Y' = \begin{pmatrix} 8 & 6 \\ -15 & -11 \end{pmatrix} Y + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ avec } Y(0) = Y_0 \in \mathbf{R}^2.$$

Le polynôme caractéristique de $A = \begin{pmatrix} 8 & 6 \\ -15 & -11 \end{pmatrix}$ est $X^2 + 3X + 2$, les valeurs propres sont donc $-2, -1$. On trouve deux vecteurs propres associés $v_{-1} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ et $v_{-2} = \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \end{pmatrix}$. On pose la matrice de passage

$$P = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -3 & -5 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -3 & -2 \end{pmatrix},$$

ainsi

$$e^{tA} = P \begin{pmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{-2t} \end{pmatrix} P^{-1},$$

ce qui résout l'équation homogène. Pour l'équation avec second membre, on a une solution particulière (ou on applique la variation de la constante/ formule de Duhamel)

$$Y(t) = A^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -11/2 \\ 15/2 \end{pmatrix}.$$

La solution est donc

$$Y(t) = e^{tA} \left[Y_0 - \begin{pmatrix} -11/2 \\ 15/2 \end{pmatrix} \right] + \begin{pmatrix} -11/2 \\ 15/2 \end{pmatrix},$$

que l'on peut développer à partir des expressions de P, P^{-1} pour obtenir une formule explicite.

Exercice 2

1. Si on pose $Y = \begin{pmatrix} \theta \\ \dot{\theta} \end{pmatrix}$, on peut réécrire l'équation

$$\dot{Y} = F(Y),$$

avec

$$F \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ -\frac{g}{l} \sin(x) \end{pmatrix},$$

dont la différentielle

$$DF = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{g}{l} \cos(x) & 0 \end{pmatrix},$$

est bornée sur \mathbf{R}^2 . Ainsi, par l'inégalité des accroissements finis, F est globalement Lipschitzienne, et par le théorème de Cauchy-Lipschitz, les solutions sont globales.

2. On dérive $E(t)$ et on trouve 0.

3. On calcule l'énergie au temps 0, $E = -mgl \cos(\theta_0)$, en comparant avec la formule pour l'énergie au temps t on obtient

$$\frac{1}{2} l^2 \dot{\theta}^2 = gl(\cos \theta - \cos \theta_0).$$

Le terme de gauche est positif, ce qui conclut.

4. Si $\dot{\theta} > 0$, on a alors (en prenant la racine carrée)

$$\dot{\theta} = \sqrt{\frac{2g}{l}} \sqrt{\cos \theta - \cos \theta_0},$$

ou encore, comme $\cos \theta > \cos \theta_0$ pourvu que $\dot{\theta} > 0$,

$$\frac{\dot{\theta}}{\sqrt{\cos \theta - \cos \theta_0}} = \sqrt{\frac{2g}{l}}.$$

qui est bien à variables séparées.

5. La fonction F est strictement croissante, impaire. Si $u = |\theta_0| - h$, un DL donne

$$\cos u = \cos(\theta_0) + h \sin(|\theta_0|) + o(h),$$

et donc lorsque $h \rightarrow 0^+$,

$$\frac{1}{\sqrt{\cos(|\theta_0| - h) - \cos(\theta_0)}} \sim \frac{1}{\sqrt{\sin(|\theta_0|)} \sqrt{h}},$$

Par hypothèse, $\sin(|\theta_0|) > 0$; cet équivalent est intégrable car $\int_0^1 \frac{dh}{\sqrt{h}} < +\infty$, on en conclut donc que F a une limite finie en $|\theta_0|$. Par imparité, c'est aussi le cas en $\theta_0 < 0$. De plus, F est bornée.

6. On calcule grâce à l'équation différentielle $\ddot{\theta}(0) = -g \sin(\theta_0)/l > 0$. Ainsi un DL de $\dot{\theta}$ au temps $t = 0$ donne

$$\dot{\theta}(h) = (-g \sin(\theta_0)/l)h + o(h),$$

est donc strictement positive sur un intervalle de la forme $]0, \delta[$. En notant $t_1 = \inf\{t > 0 : \dot{\theta}(t) = 0\}$ (qui pourrait a priori être infini), on a l'intervalle voulu. Intégrons maintenant l'équation à variable séparée obtenue en 4. entre $\epsilon > 0$ et $t < t_1$, on a ainsi

$$F(\theta(t)) - F(\theta(\epsilon)) = t - \epsilon.$$

Vu les propriétés de F , on peut faire tendre ϵ vers 0 et t vers t_1 ,

$$F(\theta(t_1)) - F(\theta_0) = t_1,$$

ce qui nous dit que t_1 est borné. Comme $\dot{\theta}(t_1) = 0$, on a par l'équation de l'énergie que $\cos \theta(t_1) = \cos(\theta_0)$. Comme θ est strictement croissante sur $]0, t_1[$, on en conclut que $\theta(t_1) = |\theta_0|$. Ainsi

$$t_1 = F(|\theta_0|) - F(\theta_0) = 2F(|\theta_0|),$$

et on obtient presque la formule de l'énoncé (la différence étant une valeur absolue sur θ_0), différence que l'on mettra sur le compte d'une erreur d'énoncé (vu que sinon, le temps trouvé serait négatif).

7. On a vu que le pendule allait en un temps t_1 de la position $(\theta, \dot{\theta}) = (\theta_0, 0)$ à la position $(-\theta_0, 0)$. Remarquons que si θ est solution de l'équation différentielle, $-\theta$ aussi par imparité de la fonction sinus. Donc la solution partant de $(-\theta_0, 0)$ met un temps t_1 à arriver en $(\theta_0, 0)$. Comme l'équation est autonome, on peut recoller les solutions pour obtenir une solution qui partant de $(\theta_0, 0)$, y revient en temps $2t_1$, puis la recoller par ses translatés de temps multiples de $2t_1$. Par unicité de la solution, c'est bien la solution θ , et elle est bien périodique de période $2t_1$.

8. Lançons le pendule à la position initiale $\theta(0) = 0$ à une vitesse $\dot{\theta}(0) = 2\sqrt{g/l}$. D'après la conservation de l'énergie,

$$\frac{1}{2}l^2\dot{\theta}^2 - gl \cos \theta = \frac{1}{2}l^2 4 \frac{g}{l} - gl = gl.$$

Donc

$$\dot{\theta}^2 = \frac{2g}{l}(1 + \cos(\theta)).$$

Si l'on analyse de même qu'auparavant l'intervalle $]0, t_1[$ sur lequel $\dot{\theta} > 0$, on voit que θ croît de 0 à π , et

$$t = \sqrt{\frac{l}{2g}} \int_0^{\theta(t)} \frac{du}{\sqrt{1 + \cos(u)}},$$

mais la fonction $G(x) = \int_0^x \frac{du}{\sqrt{1 + \cos(u)}}$, a une limite infinie en π^- , car lorsque $h \rightarrow 0^+$, un DL à l'ordre 2 donne

$$\frac{1}{\sqrt{1 + \cos(\pi - h)}} \sim \frac{\sqrt{2}}{h},$$

et donc le pendule met un temps $t_1 = +\infty$ à atteindre le point stationnaire de l'équation $(\theta, \dot{\theta}) = (\pi, 0)$.

Exercice 3

1. On calcule $f' = 2f^2$.

2. La solution maximale de l'équation ci-dessus est $g(t) = \frac{f(0)}{1-2tf(0)}$, définie sur l'intervalle maximal $] -\infty; \frac{1}{2f(0)}[$. A priori, f n'est en réalité définie sur $]t^-, t^+[$, et est donc une restriction de f . Ceci nous donne tout de même que $t^+ \leq \frac{1}{2f(0)} < +\infty$. Comme f est croissante, pour les temps négatifs, $x^2 + y^2 \leq f(0)$, donc (x, y) reste bornée pour les temps $t < 0$. Par le théorème d'explosion en temps fini, $t^- = -\infty$.

3. On obtient

$$\begin{cases} \dot{\rho} \cos \theta - \dot{\theta} \rho \sin \theta = -\rho \sin \theta + \rho^3 \cos \theta, \\ \dot{\rho} \sin \theta + \dot{\theta} \rho \cos \theta = \rho \cos \theta + \rho^3 \sin \theta. \end{cases}$$

On en déduit

$$\begin{cases} \dot{\rho} = \rho^3, \\ \dot{\theta} = 1. \end{cases}$$

Donc

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \frac{\rho_0}{\sqrt{1-2t\rho_0^2}} \begin{pmatrix} \cos(t + \theta_0) \\ \sin(t + \theta_0) \end{pmatrix}.$$

Exercice 4

Cet exercice un peu délicat nécessite une familiarité avec les espaces de Hilbert et les formes quadratiques.

1. Soit v une matrice-colonne, non nulle. On calcule

$$\langle v, Mv \rangle = \int_0^1 \langle v, S(1, s)^t S(1, s)v \rangle ds = \int_0^1 \|{}^t S(1, s)v\|^2 ds,$$

et comme $S(1, s)$ est inversible, $\|{}^t S(1, s)v\|^2 > 0$. en particulier $Mv \neq 0$ pour tout v non nul.

2. Posons $B(s) = {}^t S(1, s)M^{-1}w$. Calculons

$$\phi(B) = \int_0^1 S(1, s) {}^t S(1, s)M^{-1}w ds = MM^{-1}w = w.$$

Reste à montrer que cette solution est de norme minimale. Si B' est une autre solution de $\phi(B') = w$, on a $\phi(B' - B) = 0$. En particulier, si $v = M^{-1}w$,

$${}^t v \int_0^1 S(1, s)(B'(s) - B(s)) ds = 0,$$

c'est à dire

$$\langle B, B' - B \rangle = 0.$$

Calculons

$$\|B'\|^2 = \|B + (B' - B)\|^2 = \|B\|^2 + \|B' - B\|^2 + 2\langle B, B' - B \rangle \geq \|B\|^2,$$

et donc B est bien la solution de norme minimale.

3. La formule de Duhamel donne

$$Y(1) = S(0, 1)y_0 + \int_0^1 S(1, s)B(s)ds.$$

Comme on veut que $Y(1) = y_1$, on pose $w = y_1 - S(0, 1)y_0$, et l'équation devient

$$\phi(B) = w,$$

dont on a vu qu'il y avait une seule solution de norme minimale, à savoir

$$B(s) = {}^t S(1, s) \left(\int_0^1 S(1, u) {}^t S(1, u) du \right)^{-1} [y_1 - S(0, 1)y_0].$$